

# AVR-GCC: kompilator C mikrokontrolerów AVR, część 2

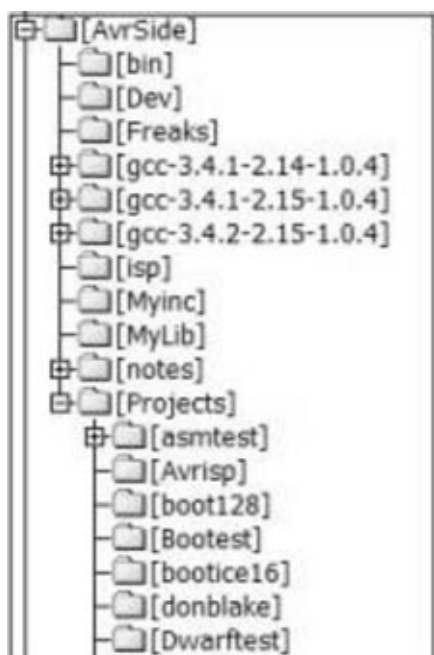
Kontynuujemy cykl artykułów, których zadaniem jest przedstawienie podstaw oraz praktycznych zasad programowania mikrokontrolerów AVR w języku C z użyciem kompilatora `avr-gcc`. Oczywiście wybór kompilatora AVR-GCC może się jednym podobać, a innym nie. Postaramy się jednak uzasadnić, że nie jest to zły wybór.



## Środowisko avrside

Uproszczone zintegrowane środowisko programistyczne (Avr Side-imple Integrated Development Environment) powstało właśnie w celu łatwego rozpoczęcia nauki programowania mikrokontrolerów AVR Atmela z użyciem `avr-gcc` w systemie Windows. Zawiera edytor kodu źródłowego z kolorowaniem składni oraz systemem podpowiedzi i wyszukiwania. Pozwala na wygodne ustawianie w oknie dialogowym podstawowych opcji kompilacji. Uruchamianie - podobnie jak `make` - kolejno potrzebne podprogramy `avr-gcc` i raportuje ewentualne błędy wykonania z możliwością ich lokalizacji w kodzie źródłowym. Jednocześnie zaś umożliwia dokładne zapoznanie się z wywołaniami `avr-gcc` i wynikiem pracy kompilatora, z czego będziemy na bieżąco korzystać.

Szczegóły obsługi AvrSide najlepiej chyba będzie objaśniać w trak-



Rys. 3. Struktura folderów AvrSide

cie realizacji kolejnych przykładów. Na początek warto jednak spojrzeć - podobnie jak w przypadku `avr-gcc` - na strukturę katalogów programu aby nie stanowił on tajemniczej „czarnej skrzynki”. Drzewo katalogów (dotyczące instalacji AvrSide we własnym niezależnym od WinAvr folderze) jest przedstawione na rys. 3.

W podkatalogu `[bin]` umieszczony jest plik wykonawczy `AvrSide.exe` oraz pliki konfiguracyjne:

- `desktop.cfg` - zapis ogólnej konfiguracji środowiska (np. położenie i rozmiar okien),
- `autocpl.cfg` - plik tekstowy szablonów autokompletacji kodu,
- `libfunc.cfg` - plik tekstowy autokompletacji funkcji `avr-libc`,
- `ftd2xx.dll` - dodatkowo biblioteka FTDI niezbędna do uruchomienia AvrSide jeśli nie mamy w systemie zainstalowanego sterownika `direct` dla układów `Ft8uxx`.

W podkatalogu `[dev]` przechowywane są pliki `*.pdf` firmowej dokumentacji mikrokontrolerów. Nazwane są zgodnie z typem mikrokontrolera ustalonym w AvrSide, co pozwala na ich otwieranie z poziomu menu pomocy programu.

Dalej widzimy omówione wcześniej foldery kompilatora `avr-gcc` w różnych wersjach. Folder `[isp]` zawiera pliki programatora `AvrProgrammer` Adama Dybkowskiego. Foldery `[Myinc]` oraz `[MyLib]` są przeznaczone na własne - bardziej uniwersalne i stosowane w większej liczbie projektów - pliki nagłówkowe oraz biblioteki.

Folder `[Projects]` grupuje podkatalogi (a także drzewa podkatalogów) poszczególnych projektów. Każdy nowy projekt powinien być zakładany w oddzielnym podkatalogu (np. `\Projects\Nowy_projekt`) lub drzewie (np. `\Projects\Kurs\Przyklad_01`). Takie rozwiązanie umożliwi zachowanie porządku i przejrzystości we własnych archiwach projektowych, a

także umożliwi korzystanie z wbudowanej przeglądarki projektów.

W każdym subfolderze projektu zapisujemy pliki źródłowe (`*.c`, `*.s` oraz `*.h`) oraz plik konfiguracji projektu (`nazwa_projektu.gcp`) określający wszystkie opcje, ustawienia, ścieżki itp. użyte w projekcie. W tym samym subfolderze powstają wspomniane wcześniej pliki wynikowe działania kompilatora. W głównym folderze `[Projects]` znajdziemy też plik `lastwork.cfg` zapisujący dane projektu używanego w chwili zamykania AvrSide (co pozwala na natychmiastowe przywrócenie środowiska pracy podczas ponownego uruchomienia) oraz - tylko w przypadku używania `AvrProgrammera` - pliki `eeprom.hex` i `flash.hex` wykorzystywane przez ten programator.

Foldery `[Freaks]` i `[Notes]` nie są bezpośrednio związane z AvrSide ani `avr-gcc` - przechowują tam różne notatki, noty aplikacyjne, wypisy z forum i listy `avr-gcc` itp. - w ten sposób nie „rozbiega” mi się to po całym dysku.

## Tworzymy pierwszy testowy projekt

Po zainstalowaniu wszystkich wcześniej wymienionych składników na dysku pora na wypróbowanie działania środowiska. Wszystkie przytaczane przykłady dotyczą AvrSide ulokowanego w folderze `c:\AvrSide` i korzystającego z wersji `avr-gcc` z sub-



Rys. 4. Opcje ustawień ekranowych AvrSide



Rys. 5. Opcje ustawień konfiguracji plików wynikowych i typu mikrokontrolera

folderu `|AvrSide|gcc-3.4.2-2.15-1.0.4`, bez użycia pakietu WinAvr. Należy więc każdorazowo dopasować do ustawionych u siebie lokalizacji.

Podczas pierwszego uruchomienia AvrSide otwiera w domyślnym położeniu okno pustego projektu NONAME z pojedynczą zakładką pustego pliku źródłowego NoName. Wywołajmy skrótem **Ctrl+J** wykaz szablonów kodu i wybierzmy „mainmod - szablon modułu głównego” - zostanie wpisany najprostszy, podstawowy program z pustą pętlą:

```
// główny moduł projektu
#define MAIN_MOD_1
// pliki dołączone (include):
// dane:
// funkcje:
//=====
// funkcja main()
int main(void)
{
// inicjalizacja
// petla główna
while (1)
{
}
}
```

Teraz od razu wybierzmy lokalizację i nazwijmy plik oraz projekt: - z menu „Plik” wybieramy komendę „Zapisz” albo „Zapisz jako” (w przypadku nowego pliku są one równoważne); - w typowym windowsowym oknie dialogowym zapisywania pliku otwartym na folderze `[Projects]` tworzymy nowy podkatalog `[Kurs]` a w nim kolejny subfolder `[Przyklad-01]` (używamy zwykłych narzędzi Windows czyli menu kontekstowego, możemy też jednak przygotować sobie te foldery wcześniej w



Rys. 6. Wynik kompilacji przykładowego projektu

- jakimkolwiek managerze plików);
- przejdźmy do `[Przyklad-01]` nazwijmy plik `main.c` (rozszerzenie jest dodawane domyślnie) i potwierdźmy; okno zapisu przełączy się samoczynnie na zachowywanie projektu - nazwijmy go np. `Test01` i zapiszmy;
- nasze nazwy zostały wprowadzone do projektu: plik na zakładce (*tab*) edytora, a projekt na belce tytułowej okna (w managerze plików możemy też od razu sprawdzić poprawność zapisu - subfolder `[Projects|Kurs|Przyklad-01]` powinien zawierać dwa pliki: `main.c` oraz `Test01.gcp`);
- nazwy oczywiście możemy wybrać dowolnie, jedynym ograniczeniem jest aby plik projektu `*.gcp` nie nazywał się tak samo jak jakimkolwiek plik źródłowy, gdyż spowoduje to nadpisywanie plików wynikowych listingu.

Zanim ruszymy dalej z kompilacją zajmijmy się przez chwilę skonfigurowaniem środowiska oraz ustawieniem opcji projektu. Okno główne umieszczamy na ekranie według potrzeb - jego pozycja będzie odąd na stałe zapamiętana we wspomnianym wcześniej pliku ogólnej konfiguracji `desktop.cfg`. Następnie wybieramy z menu komendę „Projekt>>Ustawienia” i przełączamy widok kolejno na potrzebne pozycje:

1. „Ekran” (**rys. 4**) - tutaj ustawimy sobie:
  - kolory i style dla podświetlanych elementów składni kodu źródłowego (wybieramy w prawym panelu posługując się typowymi windowsowymi kontrolkami);
  - rodzaj i wielkość czcionki oraz kolor tła dla głównych okienek AvrSide (edytor, komunikaty błędów oraz podgląd assemblera); używamy do tego kontekstowego menu (prawy-klik) trzech małych paneli po lewej stronie;
  - wygląd menu głównego (tradycyjny lub zgodny z XP);
  - rozmiar czcionki w generowanym kodzie HTML;
  - ustawienia dotyczą naszego pojedynczego projektu, jeśli chcemy ich używać w każdym nowym projekcie zapiszmy je jako domyślne (w `desktop.cfg`) przy pomocy przycisku **DEF>>** (podobnie przyciskiem **DEF<<** możemy później przy-

wrócić ustawienie domyślne w dowolnym inaczej skonfigurowanym projekcie);

2. „Ścieżki” - tu na razie ustawiamy tylko „namiar” na pliki wykonawcze narzędzi kompilatora, w naszym przykładzie będzie to `C:\|AvrSide|gcc-3.4.2-2.15-1.0.4|bin` (jeśli zrobimy błąd i AvrSide nie znajdzie kompilatora zgłosi to przy próbie kompilacji);
3. „AvrSide” - wyłączmy na razie opcję „Samoczynnie zamykaj okno postępu kompilacji”, będzie to pomocne w zapoznaniu się z przebiegiem kompilacji; pozostałe opcje można zostawić jako domyślne (starsze PC mogą także wymagać wyłączenia opcji „Fast reading” co umożliwi pracę z małym RAM-em, ale kosztem szybkości działania);
4. „Wyjście” (**rys.5**) - większość pozycji pozostawiamy na razie jako domyślne, sprawdźmy tylko czy są zaznaczone opcje: „Zbiórca listing projektu” i „Debug format - dwarf-2”.

Opcje kompilatora i linkera pozostawiamy bez zmian (będą oczywiście przedstawiane bardziej szczegółowo w dalszych przykładach).

Po zamknięciu dialogu opcji możemy zapisać zmiany w projekcie („Projekt>>Zapisz projekt”) ale nie jest to bezwzględnie konieczne gdyż zostaną samoczynnie zachowane przy przełączaniu projektu albo zamknięciu AvrSide.

Po tych wszystkich wstępnych czynnościach możemy wreszcie wypróbować działanie kompilatora. Skrót klawiaturowy **F9** spowoduje wykonanie niezbędnego szeregu operacji (jest to odpowiednik pozycji menu „Projekt>>Make” - jednak nazwa ta nie ma nic wspólnego z klasycznym programem `make`), pokazanych w oknie postępu (celowo wyłączyliśmy jego samoczynne zamykanie aby je sobie spokojnie obejrzeć) - **rys. 6**.



Rys. 7. Okno konfiguracyjne sesji debuggera w AvrStudio

Jeśli teraz przełączymy się do menedżera plików znajdziemy w folderze naszego projektu szereg nowych plików utworzonych w trakcie działania kompilatora (sięgnijmy do rys. 1):

- *main.o*: plik relokowalny modułu *main.c*,
- *Test01.hex*: plik wynikowy kodu programu (*flash*),
- *Test01.map*: plik informacyjny konsolidatora,
- *Test01.lst*: plik assemblerowego listingu całego projektu,
- *Test01.elf*: plik obiektowy projektu,
- *Test01.smb*: wykaz symboli użytych w projekcie,
- *Test01.txt*: rejestracja komend wykonanych w trakcie kompilacji.

Zauważmy, że nie ma tu pliku pośredniego *main.s* - dla przyspieszenia działania nie jest on zapisywany na dysku, a powstaje w chwilowym buforze pamięci operacyjnej. Pliki relokowalne *\*.o* zachowują nazwy odpowiadających modułów źródłowych, natomiast zbiorczym plikiem wynikowym *AvrSide* nadaje nazwę projektu z odpowiednim rozszerzeniem.

W ostatnim z plików - *Test01.txt* - znajdziemy zapis kolejnych komend kompilatora odpowiadających pozycjom okienka postępu. Nie będziemy się w nie teraz na początku zagłębiać, ale wykorzystamy ten plik wielokrotnie podczas dalszego poznawania *avr-gcc*.

Z punktu widzenia elektronika - konstruktora najważniejszy jest oczywiście plik kodu *\*.hex*, który za pomocą dowolnego programatora ładujemy do mikrokontrolera. Odłóżmy to jednak na nieco później i najpierw obejrzymy trochę dokładniej wygenerowany kod. Skorzystamy w tym celu z wbudowanych udogodnień *AvrSide*. Skrót klawiaturowy **F7** otworzy nam okno podglądu kodu *asm* odtworzonego („zdeasemblowanego”) z pliku relokowalnego bieżącego modułu (u nas mamy tylko jeden - *main.o*). Widzimy następującą treść (sekcja *.text* określa obszar pamięci programu *Flash*):

```
main.o:      file format elf32-avr
Disassembly of section .text:
00000000 <main>:
/*****
// funkcja main()
int main(void)
{
  0: c0 e0      ldi r28, 0x00 ; 0
  2: d0 e0      ldi r29, 0x00 ; 0
  4: de bf      out 0x3e, r29 ; 62
  6: cd bf      out 0x3d, r28 ; 61
// inicjalizacja
// petla główna
while (1)
  8: ff cf      rjmp  .-2      ; 0x8
```

Funkcja *main()* ustawia na samym początku wskaźnik stosu (re-

jestry *0x3e,0x3d* - na etapie pliku relokowalnego nie są jednak jeszcze wstawiane konkretne wartości) i od razu przechodzi do pustej nieskończonej pętli *while (1)*.

Jednak coś się tu nie zgadza: ten kod ma najwyżej kilka bajtów długości, a wynik kompilacji na pasku statusu pokazał nam 102 bajty. Aby znaleźć różnicę zajrzyjmy do pliku *Test01.lst*, który zawiera ostateczny kod po zakończeniu konsolidacji (do tego posłużmy nam skrót **Ctrl+F7**):

```
Test01.elf:      file format elf32-avr
Disassembly of section .text:
00000000 <_vectors>:
 0: 12 c0      rjmp  .+36     ; 0x26
 2: 2b c0      rjmp  .+86     ; 0x5a
 4: 2a c0      rjmp  .+84     ; 0x5a
 6: 29 c0      rjmp  .+82     ; 0x5a
 8: 28 c0      rjmp  .+80     ; 0x5a
 a: 27 c0      rjmp  .+78     ; 0x5a
 c: 26 c0      rjmp  .+76     ; 0x5a
 e: 25 c0      rjmp  .+74     ; 0x5a
10: 24 c0      rjmp  .+72     ; 0x5a
12: 23 c0      rjmp  .+70     ; 0x5a
14: 22 c0      rjmp  .+68     ; 0x5a
16: 21 c0      rjmp  .+66     ; 0x5a
18: 20 c0      rjmp  .+64     ; 0x5a
1a: 1f c0      rjmp  .+62     ; 0x5a
1c: 1e c0      rjmp  .+60     ; 0x5a
1e: 1d c0      rjmp  .+58     ; 0x5a
20: 1c c0      rjmp  .+56     ; 0x5a
22: 1b c0      rjmp  .+54     ; 0x5a
24: 1a c0      rjmp  .+52     ; 0x5a
```

```
00000026 <_ctors_end>:
26: 11 24      eor r1, r1
28: 1f be      out 0x3f, r1 ; 63
2a: cf e5      ldi r28, 0x5F ; 95
2c: d4 e0      ldi r29, 0x04 ; 4
2e: de bf      out 0x3e, r29 ; 62
30: cd bf      out 0x3d, r28 ; 61
```

```
00000032 <_do_copy_data>:
32: 10 e0      ldi r17, 0x00 ; 0
34: a0 e6      ldi r26, 0x60 ; 96
36: b0 e0      ldi r27, 0x00 ; 0
38: e6 e6      ldi r30, 0x66 ; 102
3a: f0 e0      ldi r31, 0x00 ; 0
3c: 02 c0      rjmp  .+4      ; 0x42
```

```
0000003e <.do_copy_data_loop>:
3e: 05 90      lpm r0, Z+
40: 0d 92      st X+, r0
```

```
00000042 <.do_copy_data_start>:
42: a0 36      cpi r26, 0x60 ; 96
44: b1 07      cpc r27, r17
46: d9 f7      brne  .-10    ; 0x3e
```

```
00000048 <_do_clear_bss>:
48: 10 e0      ldi r17, 0x00 ; 0
4a: a0 e6      ldi r26, 0x60 ; 96
4c: b0 e0      ldi r27, 0x00 ; 0
4e: 01 c0      rjmp  .+2     ; 0x52
```

```
00000050 <.do_clear_bss_loop>:
50: 1d 92      st X+, r1
```

```
00000052 <.do_clear_bss_start>:
52: a0 36      cpi r26, 0x60 ; 96
54: b1 07      cpc r27, r17
56: e1 f7      brne  .-8     ; 0x50
58: 01 c0      rjmp  .+2     ; 0x5c
```

```
0000005a <_bad_interrupt>:
5a: d2 cf      rjmp  .-92    ; 0x0
```

```
0000005c <main>:
/*****
// funkcja main()
int main(void)
{
  5c: cf e5      ldi r28, 0x5F ; 95
  5e: d4 e0      ldi r29, 0x04 ; 4
  60: de bf      out 0x3e, r29 ; 62
  62: cd bf      out 0x3d, r28 ; 61
// inicjalizacja
// petla główna
while (1)
  64: ff cf      rjmp  .-2     ; 0x64
```

Teraz zgadza się wszystko: ostatni bajt kodu ma adres *0x65=101* - przy numeracji od zera długość wynosi 102 (przy okazji zauważmy, że *gcc* stosuje adresowanie bajtowe w przeciwieństwie do notacji *Atme-*

ła używającej adresów dwubajtowych słów - dlatego adresy podawane w notach i dokumentacjach należy dla potrzeb *avr-gcc* mnożyć przez dwa). Dodatkowy kod spełnia kilka zadań związanych z inicjalizacją pracy programu (będziemy później wracać do tego tematu bardziej szczegółowo):

1. Sekcja *<\_vectors>* ustawia obszar wektorów przerwań odpowiedni dla użytej kostki. Przerwanie pod adresem *0x0* (czyli reset) zawiera skok na koniec obszaru wektorów. Pozostałe wektory domyślnie (o ile nie została zdefiniowana obsługa danego przerwania) wskazują na błędne przerwania.

2. Sekcja *<\_ctors\_end>* kończy obszar wektorów - w tym miejscu „ładuje” skok z przerwania spowodowanego resetem. Sekcja wykonuje kilka dodatkowych czynności: zeruje rejestr *r1* (co jest wymagane przez standard wykorzystywania rejestrów w *avr-gcc*), zeruje rejestr stanu i ustawia rejestry stosu (zauważmy, że stos jest zatem ustawiany dwukrotnie - jest to jakaś „zaszłość rozwojowa” kompilatora, która będzie prawdopodobnie usunięta w dalszych wersjach).

3. Sekcje *<\_do\_copy\_data\_xx>* służą do załadowania wartościami zmiennych, które w programie zdefiniowaliśmy jako zainicjalizowane.

4. Sekcje *<\_do\_clear\_bss\_xx>* służą z kolei do wyzerowania wszystkich zmiennych nie zainicjalizowanych (które w standardzie C muszą mieć domyślnie wartość zero).

5. Sekcja *<\_bad\_interrupt>* stanowi (jak wspomniano wyżej) domyślną obsługę błędnego przerwania, jest to po prostu skok pod adres zero czyli na początek programu.

Cały ten blok kodu jest zawarty w relokowalnych plikach *crtxx.o* umieszczonych w podkatalogu (wróćmy do rys. 2) *|avr/lib|* kompilatora. Komenda wywołania konsolidatora:

```
avr-gcc.exe -mmcu=atmega8 -Wl,-Map=Test01.map,--cref -o Test01.elf main.o
```

(znajdziemy ją we wspomnianym już pliku *Test01.txt*) zawiera w sobie obowiązkowo opcję typu procesora. Na tej podstawie konsolidator dołącza odpowiedni plik *crtxx.o* oraz wybiera odpowiedni skrypt (ze skryptu pochodzi m.in. docelowa wartość rejestru stosu: *0x45F*, która - jak łatwo sprawdzić w dokumentacji *Atmega 8* - odpowiada końcowi obszaru pamięci *SRAM*).

Obecność bezparametrowej funkcji `main(void)` wynika z zasad języka C - każdy program musi ją mieć jako podstawową „ramkę” obejmującą wszystkie wewnętrzne działania. Jednak aplikacja działająca w małym mikrokontrolerze będzie się dość istotnie różnić od „zwykłego” programu komputerowego. Taki program jest uruchamiany przez system operacyjny, zakończenie funkcji `main()` jest równoznaczne z zakończeniem programu i powrotem do systemu. Wstawienie takiej jak u nas zamkniętej pętli jest kardynalnym błędem, gdyż uniemożliwia wyjście z `main()` co jest równoznaczne z „zawieszeniem się” aplikacji. Zapis musi wyglądać nieco inaczej (zazwyczaj wstawimy jeszcze jakieś oczekiwanie na klawisz, żeby zamknięcie nie nastąpiło natychmiast):

```
int main(void)
{ return 0; }
```

Natomiast w atmedze oczywiście nie ma żadnego nadrzędnego systemu operacyjnego, któremu można przekazać sterowanie. Wyjście z funkcji `main()` spowoduje po prostu opuszczenie obszaru kodu programu i utratę kontroli nad mikrokontrolerem - czyli znów kardynalny (choć zupełnie innej natury) błąd.

Spróbujmy skompilować nasz test w takiej wersji. W kodzie wynikowym czeka nas miła niespodzianka:

```
int main(void)
{
  5c: cf e5      ldi r28, 0x5F ; 95
  5e: d4 e0      ldi r29, 0x04 ; 4
  60: de bf      out 0x3e, r29 ; 62
  62: cd bf      out 0x3d, r28 ; 61
  // inicjalizacja
  // pętla główna
  //while (1)
  //{
  //}
  //}
  return 0;
}
64: 80 e0      ldi r24, 0x00 ; 0
66: 90 e0      ldi r25, 0x00 ; 0
68: 00 c0      rjmp .+0      ; 0x6a
0000006a <_exit>:
6a: ff cf      rjmp .-2      ; 0x6a
```

Jak widać `avr-gcc` przewidział taką sytuację i samoczynnie (po zwrocie w rejestrach `r25,r24` deklarowanej wartości zero) dodał sekcję `<_exit>`, która znów jest zamkniętą pętlą. Oczywiście mikrokontroler „zaniemówi” w oczekiwaniu na reset, niemniej jego zachowanie pozostaje całkowicie przewidywalne.

Zwróćmy przy okazji uwagę, że w wersji „atmegowej” kompilator uwzględnia fakt nie opuszczania `main()` i nie generuje ostrzeżenia o braku zwracanej wartości (*control reaches end of non-void function*) nawet jeśli pomijamy końcową instrukcję `return`.

Powyższy przykład wskazuje też

na konieczność zachowania dodatkowej ostrożności przy stosowaniu „pecetowych” umiejętności programowania w C dla potrzeb mikrokontrolerów - cały czas trzeba mieć świadomość, że przenosimy się do środowiska o radykalnie innych możliwościach i wymaganiach.

Pojawi się niechybnie wątpliwość, czy tak długi kod dla „nic-nie-robiącego” programu nie jest marnowaniem cennej pamięci *Flash* mikrokontrolera? No cóż - zawsze trzeba jakoś zapłacić za wygodę i standaryzację. Poza tym - pisząc w C będziemy i tak sięgać raczej po koszty o większych możliwościach aby nie przejmować się ograniczonymi zasobami. Dla przykładowej ATmega8 inicjalizacja zajmuje ok. 1% dostępnej pamięci programu, co jest wartością nieznaczną. Dla ATmega128 z 16-krotnie większym *Flashem* jest to już zupełnie pomijalne. Natomiast w ATtiny13 z 1 kB programu oraz 64 B SRAM rzeczywiście C może się zachowywać jak przysłowiowy słoń w składzie porcelany. W tym przypadku wybór narzędzia (C czy `asm`) będzie podyktowany rzeczywistymi wymaganiami naszej konkretnej aplikacji.

### Uruchamiamy sesję debugera

Na koniec tego wstępnego rozdziału sprawdzimy jeszcze jak działa `AvrStudio 4.10` w roli symulatora i debugera. Z poziomu `AvrSide` po prostu wciskamy **F11** (albo używamy odpowiedniej komendy menu). Jednak za pierwszym razem zamiast startu `AvrStudio` zostaje wyświetlone okienko informacyjne ze wskazówkami dalszego postępowania. Zgodnie z nimi uruchamiamy ręcznie `AvrStudio` z „pustą” sesją a następnie:

- otwieramy plik `C:\AvrSide\Projects\Kurs\Przyklad-01\Test01.elf`,
- w wyświetlonym oknie konfiguracji (**rys. 7**) wybieramy platformę debugera - AVR Simulator,
- oraz wybieramy typ układu - ATmega 8 (może się zdarzyć, że wybór układu jest zablokowany - świadczy to o braku w systemie odpowiedniej wersji parsera XML, należy przeprowadzić update z witryny Microsoftu - znajdziemy o tym wzmiankę w opisie usterek w pomocy `AvrStudio`).

Po chwili projekt zostanie załadowany i w oknie edycji pojawi się nasz kod ze wskaźnikiem programu ustawionym na funkcji `main()`. Nasz skrajnie uproszczony projekt nie daje żadnych praktycznych możliwości debugowania, możemy jednak sprawdzić działanie: startu i wstrzymania wykonywania, resetu oraz pracy krokowej. Wybierzmy

też sobie pasujący układ okien i schemat kolorowania składni.

Jeśli teraz zamkniemy `AvrStudio` parametry sesji zostaną zachowane w pliku `Test01_elf.aps` (ulożonym w folderze naszego projektu), który posłuży do jej samoczynnego wznawiania. Późniejsze użycie **F11** z poziomu `AvrSide` spowoduje uruchomienie `AvrStudio` od razu z naszym projektem (w zależności od wydajności sprzętu może to chwilę potrwać). Natomiast przy działającym już `Studiu` efektem będzie po prostu przywołanie jego okna. Warto poświęcić chwilę czasu na przejrzanie możliwości, opcji i „klawiszologii” `AvrStudio` - to znakomicie ułatwi później analizę kolejnych przykładów.

Należy jednak cały czas mieć na uwadze, że najnowsze wersje `AvrStudio` wyposażone w możliwość bezpośredniego odczytu plików `*.elf` (z pominięciem dodatkowych konwersji `elf >> coff`, które zawsze były piętą achillesową współpracy z `avr-gcc`) są cały czas rozwijane i dopracowywane - mogą się więc przytrafiać rozmaite błędy. Dlatego warto na bieżąco sprawdzać czy nie pojawiły się jakieś aktualizacje (chodzi głównie o poprawione wersje bibliotek, często przekazywane poprzez forum `avrfreaks`).

Jeśli wszystko poszło bez problemów, to mamy po tej części artykułu:

- przygotowane środowisko do tworzenia oraz symulacji i debugowania projektów,
- wstępne rozeznanie jak są rozmieszczone i jak współpracują jego poszczególne komponenty,
- orientację w typach plików używanych w trakcie budowy projektu,
- podstawowe informacje o zasadach działania kompilatora i uzyskiwanym wynikowym kodzie.

**Jerzy Szczesiul, EP**  
[jerzy.szczesiul@ep.com.pl](mailto:jerzy.szczesiul@ep.com.pl)

### Niektóre przydatne linki

<http://winavr.sourceforge.net> - strona domowa WinAvr  
<http://www.avrfreaks.net> - największe forum mikrokontrolerów AVR  
<http://www.atmel.com> - firmowa strona producenta AVR  
<http://www.nongnu.org/avr-libc/> - strona domowa projektu `avr-libc`  
<http://gcc.gnu.org> - strona główna kompilatora `gcc`  
<http://sources.redhat.com/binutils/> - strona narzędzi `binutils`  
<http://www.avrside.fr.pl> - strona środowiska `AvrSide`  
<http://www.avrside.ep.com.pl> - strona środowiska `AvrSide`  
<http://www.amwaw.edu.pl/~adybkows/elka/ispprog.html> - programator ISP LPT Adama Dybkowskiego