

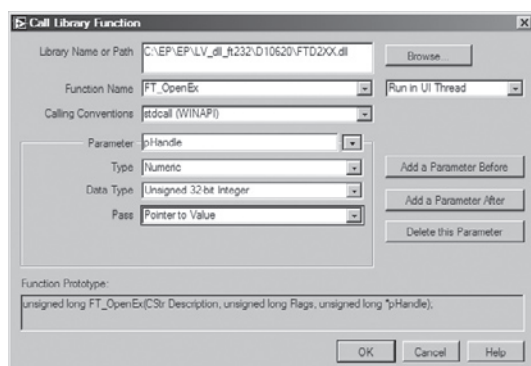
Rys. 2. Okno konfiguracji biblioteki FTD2XX.dll z prawidłowo skonfigurowanym typem zmiennej zwracanej przez funkcję FT_OpenEx

Przykładową aplikację zaopatrzone w 8 diod LED podłączonych do 8 wyprowadzeń FT232BM oraz w układ MAX 232, który będzie służył jako interfejs testowy podłączany do standardowego portu szeregowego komputera. Opcjonalnie można z niego zrezygnować i testować działanie programów np. z mikrokontrolerem. Pomimo, iż cały ten opis wygląda na nieco zawiły, sądzę, że wraz z kolejnymi krokami moje intencje staną się jaśniejsze.

Sterownik D2XX

Przed podłączeniem układu do komputera musimy zaopatrzyć się w odpowiednie sterowniki. Dostępne są one pod adresem <http://ftdichip.com/Drivers/D2XX.htm>. Należy pobrać odpowiednią dla posiadanego systemu wersję sterownika. Po rozpakowaniu, wewnątrz folderu znajdziemy oprócz plików instalacyjnych sprzętu .inf również plik FTD2XX.dll, czyli bibliotekę dołączaną dynamicznie, a funkcje, które zawiera będziemy wywoływać z poziomu LabVIEW.

Po podłączeniu układu do komputera, WinXP wykrywa kostkę FT232BM wyświetlając string zapisany w pamięci EEPROM. Przy py-



Rys. 3. Widok okna konfiguracji z kompletnym prototypem funkcji FT_OpenEx

taniu o lokalizację sterownika wybieramy plik *ftd2xx.inf*, po chwili w menadżerze urządzeń, w sekcji kontrolerów USB powinniśmy zobaczyć *FTU2XX Device*.

LabVIEW

Idea programowania w języku G („potoczna” nazwa graficznego języka firmy National Instruments) opiera się na tworzeniu tzw. *virtual instruments*, a więc swego rodzaju przyrządów laboratoryjnych. Jest to konwencja przyjęta dawno temu i mająca wiele wspólnego z nazwą LabVIEW, sugerującą, iż środowisko przeznaczone jest do eksperymentów laboratoryjnych. Jednak obecnie, pomimo ciągłej zgodności z formą wirtualnego przyrządu, LabVIEW jest potężnym narzędziem developerskim używanym do tworzenia zarówno prawdziwych aplikacji uruchamianych na komputerach PC, jak również na dedykowanych platformach, przeznaczonych do wykonywania ściśle określonych zadań, np.: systemy czasu rzeczywistego. W naszym przypadku LabVIEW posłuży do interakcji z poziomym systemem operacyjnym ze światem zewnętrznym poprzez port USB. Sceptycy powiedzą, że to samo da się zrobić w każdym innym (konwencjonalnym środowisku, np. Delphi czy VISUAL C++) języku programowania, jednak postaram się udowodnić, że w LabVIEW, bez wielkiej wiedzy na jego temat, można zrobić to bardzo szybko. Jeśli ktoś chciałby w pierwszej kolejności poznać nieco samo LabVIEW i nabrać pewnej biegłości w programowaniu w tym środowisku, odsyłał do jednego z wielu tutoriali na jego temat znajdujących się w sieci (np. w portalu www.labview.pl).

Na początek postaramy się uchwycić tzw. uchwyt (*handle*) do układu FT232BM podłączonego do komputera. W tym celu na diagramie naszej aplikacji umieszczamy komponent „*Call library function node*” znajdujący się w palecie „*All Functions/Advanced*”. W tym momencie strzałka jednokrotnego uruchomienia przybrała postać przełamanej, co wskazuje na to, iż umieszczony obiekt nie jest poprawianie skonfigu-

rowany. Klikamy zatem na niego prawym przyciskiem myszy i wybieramy opcję *Configure*. W nowo otwartym oknie odnajdujemy pole *Library Name or Path*, które wypełniamy ścieżką dostępu do biblioteki *FTD2XX.dll*. Po kliknięciu w rozwijalną listę poniżej – *Function Name* – widzimy listę wszystkich dostępnych funkcji zawartych w bibliotece. Wybierzmy przykładowo funkcję FT_OpenEx (posłuży ona nam do uzyskania w/w uchwytu), w polu *Function prototype* (na dole okna) widzimy: *void FT_OpenEX(void)*; Prototyp funkcji otwarcia oczywiście jest nieprawdziwy, ponieważ funkcja ta musi zwrócić status swojego wykonania (kod błędu), nie mówiąc już o tym, że funkcja może przyjmować jakieś parametry. Programista musi zatem sam zadbać o poprawność prototypu – jest to bardzo istotne, gdyż bez tego funkcja nie zostanie poprawnie wywołana, a element *Call Library Function Node* nie będzie posiadał prawidłowych wyjść i wejść (tzw. *vi terminals*) stanowiących odpowiedniki parametrów funkcji i wartości zwracanej w C. Deklaracje funkcji (prototypy) możemy znaleźć w pliku nagłówkowym *ftd2xx.h* dołączonym do sterownika *direct*. Po otwarciu pliku odnajdujemy:

```
FTD2XX_API
FT_STATUS WINAPI FT_OpenEx (
    PVOID pArg1,
    DWORD Flags,
    FT_HANDLE *pHandle
);
```

Z punktu widzenia LabVIEW deklaracja zawiera wiele istotnych informacji, na podstawie których zbudujemy prototyp funkcji. Zaczynamy od wartości zwracanej **FT_STATUS**. Jest ona typu wyliczeniowego (*enum*), zdefiniowanego również w pliku FTD2XX.H:

```
typedef ULONG FT_STATUS;

enum {
    FT_OK,
    FT_INVALID_HANDLE,
    FT_DEVICE_NOT_FOUND,
    FT_DEVICE_NOT_OPENED,
    FT_IO_ERROR,
    FT_INSUFFICIENT_RESOURCES,
    FT_INVALID_PARAMETER,
    FT_INVALID_BAUD_RATE,

    FT_DEVICE_NOT_OPENED_FOR_ERASE,
    FT_DEVICE_NOT_OPENED_FOR_WRITE,
    FT_FAILED_TO_WRITE_DEVICE,
    FT_EEPROM_READ_FAILED,
    FT_EEPROM_WRITE_FAILED,
    FT_EEPROM_ERASE_FAILED,
    FT_EEPROM_NOT_PRESENT,
    FT_EEPROM_NOT_PROGRAMMED,
    FT_INVALID_ARGS,
    FT_NOT_SUPPORTED,
    FT_OTHER_ERROR
};
```

W ogólnym przypadku naszym pierwszym sukcesem będzie uzyskanie statusu *FT_OK*, a więc wartości 0 zwróconej przez funkcję. LabVIEW oczywiście nie obsługuje domyślnie typu *FT_STATUS*, zatem będziemy go musieli stworzyć samodzielnie. Ale o tym później. Na razie wystarczy nam informacja, że reprezentacją liczbową typu jest *ULONG* (*unsigned long*). Powracamy, zatem do okna konfiguracji komponentu. W pierwszej kolejności ustawiamy pole *Calling Conventions* na *stdcall(WINAPI)* – zgodnie z informacją zawartą w prototypie funkcji *FT_OpenEx*. Kolejnym krokiem jest pole *Parametr* z wartością *return type* (typ wartości zwracanej przez funkcję), klikając w pole możemy zmienić domyślną nazwę na *FT_Status*, natomiast w polu *Type* wybieramy *Numeric* (jako że wartość zwracana jest liczbą) o reprezentacji 32-bitowej (typ *long*) bez znaku (*unsigned*). Po tych zabiegach okno konfiguracyjne powinno wyglądać tak jak przedstawiono na **rys. 2**.

Następnie musimy zdefiniować parametry i ich typy przyjmowane przez funkcję. Jak widzimy w prototypie, pierwszym z nich jest ***PVOID pArg1***, którego interpretacja przez funkcję jest zależna od wartości drugiego z parametrów: ***DWORD Flags***, odpowiedzialnego za sposób lokalizacji układu (czy raczej za metodę wyszukania układu w systemie). Występują trzy wartości parametru *Flags* (typ *unsigned long*):

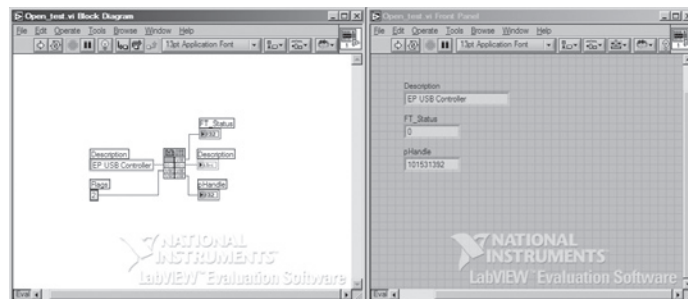
1. *FT_OPEN_BY_SERIAL_NUMBER* wartość 1 – parametr *pArg1* jest interpretowany jako wskaźnik na zmienną typu *string* reprezentującą numer seryjny układu FT232BM.
2. *FT_OPEN_BY_DESCRIPTION* wartość 2 - *pArg1* jest interpretowany jako wskaźnik na zmienną typu *string* reprezentującą nazwę układu. Nazwa ta jest zapisana w pamięci EEPROM dołączonej do układu. Tę właśnie flagę zastosujemy w dalszej części artykułu.
3. *FT_OPEN_BY_LOCATION* wartość 4 - *pArg1* jest interpretowany jako zmienna typu *long*, zawierająca lokalizację układu.

Trzecim parametrem, jaki należy zdefiniować jest wskaźnik ****pHandle*** na zmienną typu *FT_HANDLE*.

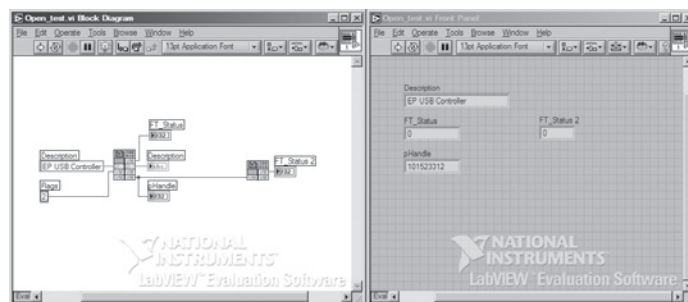
Krótko mówiąc, jest to miejsce w pamięci, do którego należy się odwołać chcąc wykonać jakieś operacje na układzie. Uchwyt ten jest wykorzystywany przez wszystkie kolejno używane przez nas funkcje. Jest on również typu *unsigned long*.

W celu dodania trzech w/w parametrów klikamy przycisk *Add a Parametr After* i konfigurujemy dla każdego z nich: nazwę, typ oraz reprezentację. W przypadku pierwszego parametru (nazwijmy go *Description*), po wybraniu typu *string* pojawi się pole *String Format* – wybieramy *C String Pointer*. W przypadku parametru *Flags* po wybraniu typu *Numeric* pojawi się pole *Pass* – stanowi ono wybór sposobu przekazania parametru przez wartość, bądź przez wskaźnik. Wybieramy wartość (*value*). Odwrotnie postępujemy w przypadku trzeciego parametru, wybierając w polu *Pass*: *Pointer to Value* (wskaźnik). Na **rys. 3** przedstawiono widok kompletnej konfiguracji funkcji wraz z poprawnym prototypem.

Po kliknięciu *OK* powracamy do diagramu naszej aplikacji. Wygląd komponentu nieco się zmienił, posiada on terminale o nazwach identycznych z tymi, jakie nadaliśmy wcześniej naszym parametrom. Przy terminalu *Description* tworzymy stałą (prawy klik – *Create Constant*) i wypełniamy ją nazwą taką, jaką nadaliśmy wcześniej układowi FT232BM podczas programowania EEPROM-u. Poniżej tworzymy stałą przy terminalu *Flags* i nadajemy jej wartość 2. Następnie tworzymy trzy wskaźniki (prawy klik – *Create Indicator*) z prawej strony komponentu. Najbardziej dla nas interesujące to *FT_Status* oraz *Handle*. Czynność ta spowoduje pojawienie



Rys. 4. Diagram oraz panel czołowy aplikacji



Rys. 5. Diagram oraz panel czołowy aplikacji, dodana funkcja zamykania połączenia z FT232BM

się na panelu czołowym (*Front Panel*) tych właśnie pól. Widok diagramu i panelu przedstawiono na **rys. 4**. W tym momencie możemy zapisać stworzony przez nas *vi* pod dowolną nazwą oraz kliknąć przycisk jednokrotnego uruchomienia (strzałka w prawo). W rezultacie powinniśmy otrzymać wartość uchwytu do naszego urządzenia oraz kod błędu (*FT_Status*). Jeśli coś poszło nie tak, np. otrzymaliśmy kod błędu 6 (*FT_INVALID_PARAMETER*), oznacza to, że któryś z parametrów ma niewłaściwą wartość, np. występuje nieprawidłowa nazwa urządzenia. W przypadku, gdy otrzymaliśmy kod 0 wszystko wygląda dobrze i możemy przystąpić do dalszej zabawy.

Warto zauważyć, że jeśli po prawidłowym otwarciu urządzenia uruchomilibyśmy *vi* jeszcze raz, otrzymamy kod błędu 1 (*FT_INVALID_HANDLE*). Dzieje się tak dlatego, że nie zamknęliśmy połączenia do urządzenia za pomocą uzyskanego uchwytu. W tym celu należałoby umieścić na diagramie kolejny komponent *dll*, tym razem skonfigurowany do wywołania funkcji *FT_Close* służącej do zamknięcia połączenia. Dla ułatwienia na **rys. 5** przedstawiono diagram po wykonaniu tego zadania.

Marcin Chruściel, EP
marcin.chrusciel@ep.com.pl