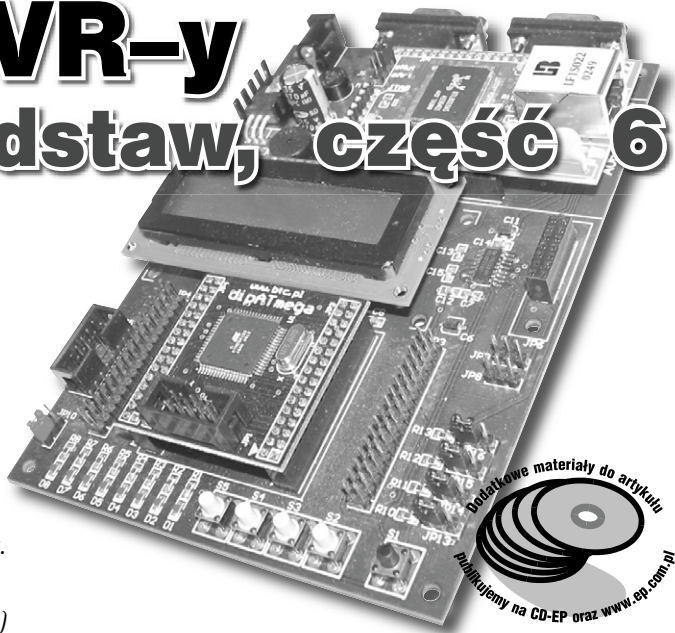


# Ethernet i AVR-y

## Ethernet od podstaw, część 6

W związku z niedawnymi wydarzeniami w polityce, w szóstym odcinku kursu zajmiemy się niegodziwymi lecz przydatnymi w praktyce technikami inwigilacji. Pokażę bowiem jak stworzyć program zmieniający płytkę ZL9AVR w narzędzie szpiegowskie, którego nie powstydziliby się agenci najlepszych wywiadów. Umieszczona w dyskretnym miejscu, nagrywa prowadzone w pomieszczeniu rozmowy i przesyła je odpowiednim „służbom” za pomocą sieci Ethernet. A wszystko pod przykrywką demonstracji korzystania z protokołu UDP w aplikacjach dla systemu Nut/OS :



### TCP vs UDP

Protokół UDP (*User Datagram Protocol*) jest nieco odmienny od dotychczas omawianego w kursie protokołu TCP. Zasadniczą różnicą jest bezpołączeniowość UDP. Aby przeprowadzić transmisję danych z wykorzystaniem protokołu TCP należało najpierw połączyć się z serwerem, który mógł przyjąć lub odrzucić połączenie. Dopiero potem była możliwa wymiana informacji. Protokół UDP nie posiada mechanizmów nawiązywania połączenia – transmisja danych polega na wymianie luźnych, niepowiązanych ze sobą pakietów zwanych w języku angielskim *datagramami*. O ile sesję TCP można porównać do rozmowy telefonicznej – ktoś dzwoni, druga strona odrzuca lub odbiera połączenie i następuje wymiana danych (rozmowa), o tyle transmisję danych przez UDP – do wysyłania sobie wzajemnie SMS-ów (przy czym nie wiadomo, czy druga strona przeczyta wiadomość).

Konsekwencją bezpołączeniowości UDP jest brak mechanizmów kontroli przepływu danych. Stos protokołu UDP nie potwierdza odebrania pakietu od nadawcy – nie ma zatem żadnej gwarancji, że wysłany pakiet na pewno dotrze do adresata. Jeśli pakiet zostanie zagubiony, nie jest możliwa jego automatyczna retransmisja jak w przypadku protokołu TCP (o ile nie zostanie to zaimplementowane samodzielnie).

Prostota UDP niesie ze sobą wiele korzyści: zmniejszenie opóźnienia między wysłaniem pakietu, a jego odebraniem przez adresata oraz wzrost pręd-

kości przesyłu danych. Z tego względu jest on często używany przez gry sieciowe, oprogramowanie do wideokonferencji, telefony internetowe (VoIP) i inne aplikacje przesyłające dźwięk i obraz „na żywo”.

### Transmisja danych przez UDP

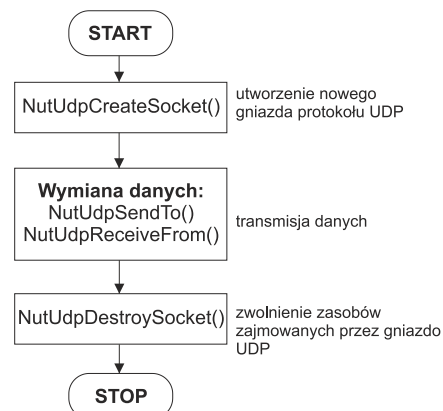
Schemat transmisji danych z wykorzystaniem protokołu UDP w systemie Nut/OS przedstawiono na **rys. 8**. Jak zwykle zaczynamy od utworzenia nowego gniazda sieciowego, tym razem jednak będzie to gniazdo UDP – dlatego wywołujemy funkcję `NutUdpCreateSocket()`. Ponieważ protokół UDP jest bezpołączeniowy, transmisję danych możemy rozpocząć natychmiast po zainicjalizowaniu *socket*a. Aby wysłać *datagram* UDP należy skorzystać z funkcji `NutUdpSendTo()`. Funkcja `NutUdpReceiveFrom()` oczekuje na nadejście pakietu UDP, zapisuje jego treść w podanym buforze oraz zwraca adres i port hosta, który wysłał pakiet. Po zakończeniu wymiany pakietów powinniśmy zwolnić zasoby zajmowane przez gniazdo sieciowe za pomocą funkcji `NutUdpDestroySocket()`.

### Prosty przykład

Jak wspominałem na wstępie, zbudujemy dziś prosty „podszuch” – aplikację rejestrującą sygnał z mikrofonu dołączonego do wbudowanego w mikrokontroler przetwornika A/C i wysyłającą go do komputera o wybranym przez nas adresie. Najistotniejsze fragmenty kodu źródłowego programu pokazano na **list. 10**. Główna funkcja programu

ma wdzięczną nazwę – *inwigilacja()*. Rozpoczyna ona pracę od utworzenia nowego gniazda protokołu UDP. Ponieważ nie będziemy odbierać żadnych pakietów UDP, parametr *port* jest równy 0.

Następnym krokiem jest alokacja pamięci dla dwóch buforów przechowywujących nagrywany dźwięk. Bufory te mają rozmiar 256 próbek, czyli 512 bajtów (próbki z przetwornika A/C są 10-bitowe, najprościej jest je zapisać w postaci liczb 16-bitowych). Alokujemy również 514-bajtowy bufor przechowyujący nadawany pakiet UDP. Zastosowanie dwóch buforów umożliwia ciągłą rejestrację i transmisję sygnału – w chwili gdy dane z przetwornika A/C są wpisywane do jednego z buforów, zawartość drugiego jest wysyłana przez sieć. Gdyby wykorzystać tylko jeden bufor, podczas transmisji pakietu UDP rejestracja sygnału akustycznego nie by-



Rys. 8. Algorytm transmisji danych z wykorzystaniem protokołu UDP

łaby możliwa. Spowodowałoby to dość denerwujące „przerywanie” nagranych dźwięku.

Kolejną czynnością jest uruchomienie przetwornika analogowo-cyfrowego wbudowanego w mikrokontroler przez ustawienie odpowiednich rejestrów sterujących. Przetwornik pracuje w trybie ciągłym (*free running*) próbując sygnał z wejścia ADC0 (pin PF0). Napięcie odniesienia jest pobierane z pinu AVCC procesora. Dzielnik zegara ADC równy 128 wymusza częstotliwość próbkowania (16 MHz/128/13 cykli zegara ADC na próbkę) = ok. 9,6 kHz wystarczającą do poprawnej rejestracji mowy.

Ostatnim etapem inicjalizacji jest ustawienie wektora przerwania ADC, wywoływane go za każdym razem gdy przetwornik zarejestruje próbkę sygnału. W systemie Nut/OS odpowiada za to funkcja `NutRegisterIrqHandler()` – nie jest zalecany tradycyjny sposób obsługi przerwania stosowany w AVR-GCC. Wektorem przerwania ADC jest w naszym przypadku funkcja `audio_record_irq()`. Odczytuje ona przetworzoną próbkę z rejestru ADCW i wpisuje ją do bufora o indeksie `active_buf`. Gdy bufor zostanie całkowicie wypełniony, zmieniamy indeks `active_buf` tak, by wskazywał na drugi bufor (`active_buf = 1-active_buf`). Dzięki temu jest możliwa ciągła rejestracja sygnału, a jeden z buforów zawsze zawiera jego kompletny fragment. Po zainicjowaniu wektora próbkowanie ustawiając bit ADSC w rejestrze ADCSR.

Po inicjalizacji przechodzimy do głównej, nieskończonej pętli programu. Oczekuje ona na przetworzenie kolejnej porcji sygnału przez przetwornik A/C – gdy to nastąpi, zmieni się numer obecnie wypełnianego bufora (`active_buf`). Wówczas kopiujemy zarejestrowany fragment sygnału do bufora `tx_buffer`, który posłuży do przygotowania zawartości kolejnego *datagramu* UDP. Struktura pakietów wysyłanych przez program jest bardzo prosta – składają się one z 16-bitowego numeru pakietu (kolejne liczby całkowite), służącego do wyznaczenia liczby zgubionych *datagramów* i 256-próbkowego bloku danych. Kompletny pakiet zajmuje zatem (2 bajty + 256 próbek \* 2 bajty) = 514 bajtów. Po zbudowaniu pakietu, wysyłamy go do komputera tajnego agenta :) wywołując funkcję `NutUdpSendTo()`. Jego adres IP i port można ustawić za pomocą makrodefinicji `AGENT_IP` oraz `AGENT_PORT`.

#### List. 10. Prosty program ilustrujący sposób korzystania z protokołu UDP

```
// adres IP komputera tajnego agenta, do którego będzie transmitowana nagrana rozmowa
#define AGENT_IP „192.168.0.2”

// port komputera tajnego agenta, do którego będzie transmitowana nagrana rozmowa
#define AGENT_PORT 12666

// liczba próbek w buforze dźwięku
#define BUF_SIZE 256

// 2 bufora dla nagrywanego dźwięku. W chwili, kiedy jeden jest wypełniany przez wektor przerwania ADC
// drugi jest wysyłany przez sieć
static volatile short *buffers[2];

// bufor, do którego obecnie zapisuje ADC oraz bufor już wypełniony (last_active)
static volatile int active_buf = 0, last_active_buf = 0;

// pozostała liczba próbek w aktywnym buforze i indeks bufora
static volatile int samples_remaining = BUF_SIZE, buf_pos = 0;

// bufor nadawczy
unsigned short *tx_buffer;

// wektor przerwania od ADC. wpisuje kolejną próbkę do aktywnego bufora
static void audio_record_irq(void *arg)
{
    // odczytujemy próbkę z rejestru przetwornika A/C
    volatile short val = inw (ADCW);

    // wpisujemy ją do aktywnego bufora
    (buffers[active_buf])[buf_pos] = val;

    // aktualizujemy liczniki
    buf_pos ++;
    samples_remaining --;

    if(!samples_remaining) // koniec aktualnego bufora
    {
        active_buf = 1-active_buf; // zmieniamy bufor na drugi
        samples_remaining = BUF_SIZE; // aktualizujemy liczniki
        buf_pos = 0;
    }

    sbi(ADCSR, ADIE); // czyszcimy flagę przerwania
}

// główna funkcja programu. Tworzy gniazdo UDP, inicjalizuje przetwornik A/C i w nieskończonej petli wysyła nagrane dane.
void inwigilacja()
{
    int i;

    // adres IP komputera docelowego
    u_long agent_addr;

    // nr obecnie przetwarzanego pakietu
    unsigned short packet_no = 0;

    // struktura gniazda UDP
    UDPSOCKET *sock;

    printf(„Rozpoczynam inwigilacje...\n”);

    // tworzymy gniazdo sieciowe UDP
    sock = NutUdpCreateSocket(0);
    active_buf = 0;
    samples_remaining = BUF_SIZE;

    // przetwarzamy adres odbiorcy ze stringa na liczbę 32-bitową
    agent_addr = inet_addr(AGENT_IP);

    // alokujemy pamięć na bufora do nagrywania dźwięku
    buffers[0] = NutHeapAlloc(BUF_SIZE * sizeof(short));
    buffers[1] = NutHeapAlloc(BUF_SIZE * sizeof(short));

    // ... i bufor przechowujący aktualnie wysyłany pakiet
    tx_buffer = NutHeapAlloc((BUF_SIZE + 1) * sizeof(short));

    // Inicjalizacja ADC

    // wyłączamy konwersję ADC
    cbi(ADCSR, ADSC);

    // ustawienie źródła napięcia odniesienia z AVCC
    cbi(ADMUX, REFS1);
    sbi(ADMUX, REFS0);

    // ustawienie trybu pracy (konwersja ciągła)
    // sbi(ADCSR, ADFR);

    // wybór źródła sygnału (kanał ADC0, pin PF0)
    outb(ADMUX, inb(ADMUX) & 0xF8);
}
```

**List. 10. c.d.**

```
// ustawiamy wektor przerwania ADC.
NutRegisterIrqHandler(&sig_ADC, audio_record_irq, NULL);

sbi(ADCSR, ADFR);

// ustawiamy preskaler zegara ADC ( ADCCLK = MCLK / 128). Uzyskujemy w ten
sposob czestotliwosc probkowania ok. 9.6 kHz
sbi(ADCSR, ADPS2);
sbi(ADCSR, ADPS1);
sbi(ADCSR, ADPS0);

// włączamy ADC
sbi(ADCSR, ADEN);

// włączamy przerwanie ADC
sbi(ADCSR, ADIE);

// rozpoczynamy prace przetwornika
sbi(ADCSR, ADSC);

for(;;) {

// jesli jeden bufor wypelnil sie, kopiujemy jego zawartosc do bufora zawierajacego
// transmitowany pakiet

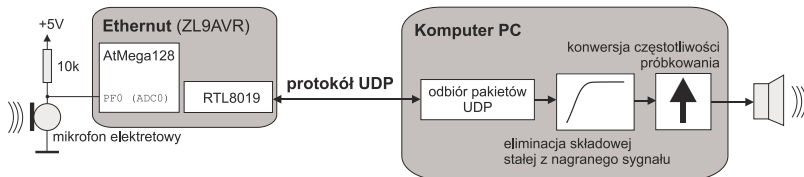
memcpy(tx_buffer+1, buffers[last_active_buf], sizeof(short) * BUF_SIZE);
while(last_active_buf == active_buf);
// dodajemy na poczatku pakietu jego numer (uzywany przez program PeCetowy
// do obliczania ilosci zgubionych pakietow)
tx_buffer[0] = packet_no++;

// wysylamy pakiet do PC
NutUdpSendTo(sock, agent_addr, AGENT_PORT, tx_buffer, (BUF_SIZE + 1) * sizeof(short));
}
}
```

Aby cokolwiek nagrać, do przetwornika A/C należy dołączyć źródło sygnału – w najprostszym przypadku mikrofon elektretowy z rezystorem polaryzującym o wartości około 10 kΩ (patrz rys. 9).

**Oprogramowanie na PC**

Do zbudowania naszego systemu podsluchowego jest potrzebny jeszcze odbiornik – w tym przypadku prosty program dla komputera PC. Jego zadaniem jest odbiór wysyłanych przez



**Rys. 9. Tor transmisji sygnału**

**Ważniejsze funkcje używane w przykładach**

```
UDPSOCKET *NutUdpCreateSocket(u_short port);
// Tworzy nowe gniazdo sieciowe protokołu UDP. Jeżeli gniazdo będzie służyć do odbierania pakietów,
// parametr port określa numer lokalnego portu, z którego dane trafiają do gniazda. Na przykład
// z gniazda sock = NutUdpCreateSocket(4000) będzie można odczytać wszystkie
// pakiety UDP jakie trafią na port 4000. Funkcja zwraca wskaźnik do struktury opisującej nowo
// utworzonego socketa, albo NULL w razie niepowodzenia
int NutUdpDestroySocket(UDPSOCKET *sock);
// Zwalnia zasoby zajmowane przez gniazdo sock.
int NutUdpSendTo(UDPSOCKET *sock, u_long addr, u_short port,
void *data, u_short len);
// Wysyła za pomocą gniazda sock pakiet UDP o zawartości znajdującej się pod adresem data
// i długości length bajtów do portu port hosta o adresie IP addr.
int NutUdpReceiveFrom(UDPSOCKET *sock, u_long *addr, u_short
*port, void *data, u_short size, u_long timeout);
// Oczekuje na nadejście pakietu UDP do gniazda sock. Po odebraniu pakietu jego dane zapisywane
// są pod adresem data. Maksymalna długość odebranego bloku danych podawana jest przez
// parametr size. Do wskaźników addr i port zapisywane są odpowiednio adres i port nadawcy
// pakietu. Parametr timeout określa po jakim czasie (w milisekundach) funkcja przerywa działanie
// jeśli nie odbierze żadnego pakietu. Funkcja zwraca rozmiar odebranych danych w bajtach, 0 – gdy
// przekroczono czas oczekiwania na odbiór pakietu lub -1 – gdy wystąpił błąd.
int NutRegisterIrqHandler(IRQ_HANDLER irq, void (*) (void *)
handler, void *arg);
// Ustawia adres funkcji handler (zwykła funkcja w C, bez atrybutów!) wywoływanej po wystąpieniu
// przerwania irq. Parametr arg jest przekazywany jako argument funkcji handler. Pełna
// listę obsługiwanych przerwień można znaleźć w pliku nagłówkowym dev/irqreq_avr.h.
```

ethernetową aplikacją pakietów UDP i odtwarzanie ich treści za pomocą karty dźwiękowej. Przebieg sygnału akustycznego od mikrofonu do głośnika ilustruje rys. 9. Ponieważ mikrofon jest dołączony bezpośrednio do wejścia przetwornika analogowo-cyfrowego, konieczne jest usunięcie z sygnału składowej stałej, realizowane przez prosty filtr górnoprzepustowy.

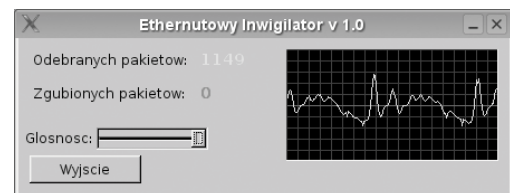
Drugim, poważniejszym problemem jest niestandardowa wartość częstotliwości próbkowania przetwornika A/C (9,6 kHz). Aby móc poprawnie odtworzyć zarejestrowany dźwięk, program wykonuje konwersję częstotliwości próbkowania z 9,6 kHz do 22,050 kHz (standardowa częstotliwość obsługiwana przez wszystkie karty). Ze względu na małą moc obliczeniową mikrokontrolera, zadania te (filtrację i konwersję) wykonuje program na PC. Program powinien rozpocząć odtwarzanie dźwięku natychmiast po uruchomieniu Ethernetu.

Aplikacja PC-towa została napisana w języku C++ z wykorzystaniem następujących bibliotek:

- FLTK (*Fast Light Toolkit*) – interfejs użytkownika,
- PortAudio – obsługa karty dźwiękowej,
- libsamplerate – konwerter częstotliwości próbkowania,
- pthreads – obsługa wątków.

Program pracuje pod kontrolą systemów operacyjnych Linux (kompilator GCC) oraz Windows (2000/XP, kompilator Microsoft Visual C++). Do wersji windowsowej zostały dołączone odpowiednie biblioteki DLL. Źródła i binaria aplikacji dla Nut/OS oraz programu PeCetowego opublikujemy na płycie CD-EP6/2007B oraz na stronie <http://wlostowski.ep.com.pl>.

**Tomasz Włostowski, EP**  
**tomasz.wlostowski@ep.com.pl**



**Rys. 10. Okno aplikacji do odsłuchiwania sygnału rejestrowanego przez Ethernetu**

Projekty przedstawione w cyklu artykułów o implementacjach Ethernetu uruchomiono na zestawach składających się z płyty bazowej ZL9AVR oraz modułów ZL1ETH i ZL7AVR.