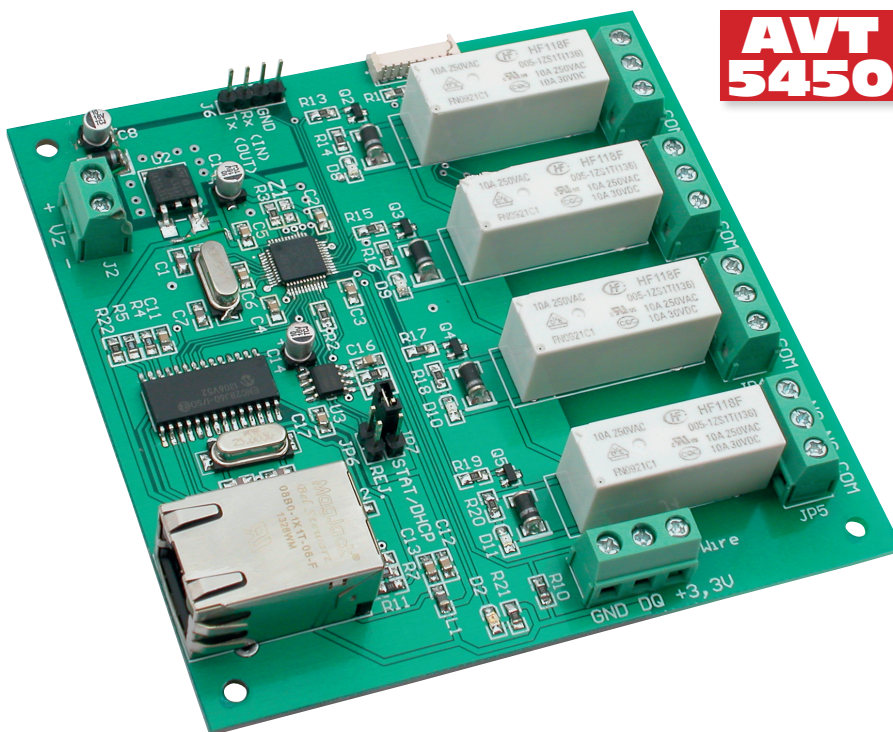


Miniaturowy serwer http

Pomiar temperatury i sterowanie przekaźnikami przez WWW

Miniaturowy serwer http umożliwi sterowanie czterema niezależnymi przekaźnikami oraz pomiar temperatury za pomocą dołączanych czujników zewnętrznych. Serwer jest przeznaczony do pracy w lokalnej sieci Ethernet. Do jego kontroli wystarczą komputer, laptop lub tablet mogące komunikować się z siecią i wyposażone w dowolną przeglądarkę internetową.

Rekomendacje: serwer można zastosować np. do zdalnego nadzoru i sterowania pracą urządzenia grzewczego.



Moim zamiarem było wykonanie urządzenia łatwego w budowie i obsłudze. Również opis serwera głównie zawiera informacje praktyczne na temat, co z czym połączyć i co przełączyć, aby wszystko zadziało prawidłowo.

Od strony użytkownika urządzenie działa podobnie do „dużych” serwerów wyświetlających witryny internetowe – przesyła do komputera użytkownika miniaturowe, uproszczone strony internetowe wyświetlane przez przeglądarkę. Użytkownik klikając na wyświetlane symbole elementów sterujących powoduje przełączanie przekaźników i odczyt temperatury. Prostota rozwiązania polega na tym, że do obsługi serwera i sterowania przekaźnikami nie jest potrzebny żaden dodatkowy program. Wystarczy dowolna przeglądarka internetowa.

Schemat elektryczny i opis układu

Na rysunku 1 pokazano schemat elektryczny urządzenia. Na mini serwer składają się trzy główne bloki funkcjonalne:

- blok sterowania z mikrokontrolerem U1,
- blok interfejsu z układem U4 umożliwiającym podłączenie do sieci Ethernet,
- blok wykonawczy z przekaźnikami PK1...PK4 i gniazdem J4 dla magistrali 1-Wire (przeznaczone do dołączenia czujników temperatury).

Jako sterownik zastosowano mikrokontroler STM32F103CB w obudowie LQFP48. Jego głównymi zadaniami są sterowanie

urządzeniami wykonawczymi i – w zależności od ustawień – dynamiczne generowanie wyglądu strony wysyłanej do przeglądarki internetowej użytkownika. Strona po każdym zapytaniu przeglądarki jest tworzona od nowa, ponieważ informacja o aktualnych ustawieniach przekaźników i mierzona temperatura mogą się zmieniać.

Interfejsowy układ scalony ENC28J60 poprzez RJ45 z wbudowanym transformatorem (S1) łączy serwer z siecią Ethernet. Przesyłanie danych pomiędzy ENC28J60 a mikrokontrolerem odbywa się za pośrednictwem SPI. Styki czterech przekaźników PK1...PK4 wyprowadzone są na osobne gniazda JP2...JP5. W stanie spoczynku styk przełączny przekaźnika (COM) jest zwarty z wyprowadzeniem NO. W stanie załączenia COM jest zwarty z wyprowadzeniem NC. Do gniazda J4 można dołączyć do 4 czujników DS18B20.

W pamięci EEPROM U3 są przechowywane nastawy serwera. Na jego tryb pracy wpływają ustawienia zwrót JP6 i JP7 związane z dodawaniem do systemu nowych termometrów oraz ustawianiem adresu sieciowego. Ich funkcje dokładniej zostaną opisane później.

Do zaprogramowania mikrokontrolera można użyć gniazda J6, na które wyprowa-

W ofercie AVT*

AVT-5450 A AVT-5450 B
AVT-5450 C AVT-5450 UK

Podstawowe informacje:

- Układy wykonawcze: 4 przekaźniki przełączne zamontowane na płycie serwera.
- Układy pomiarowe: obsługa maksymalnie 4 elektronicznych termometrów DS18B20 dołączanych do serwera za pomocą 2-przewodowej magistrali 1-Wire.
- Obsługa: praca w lokalnej sieci Ethernet, obsługa za pomocą dowolnej przeglądarki internetowej.
- Adres IP: statyczny lub dynamiczny.
- Zabezpieczenie dostępu: hasło użytkownika.
- Napięcie zasilania: +5 V.
- Pobór prądu: maksymalnie 350 mA.

Dodatkowe materiały na FTP:

<ftp://ep.com.pl>, user: 86341, pass: 54c4kf85

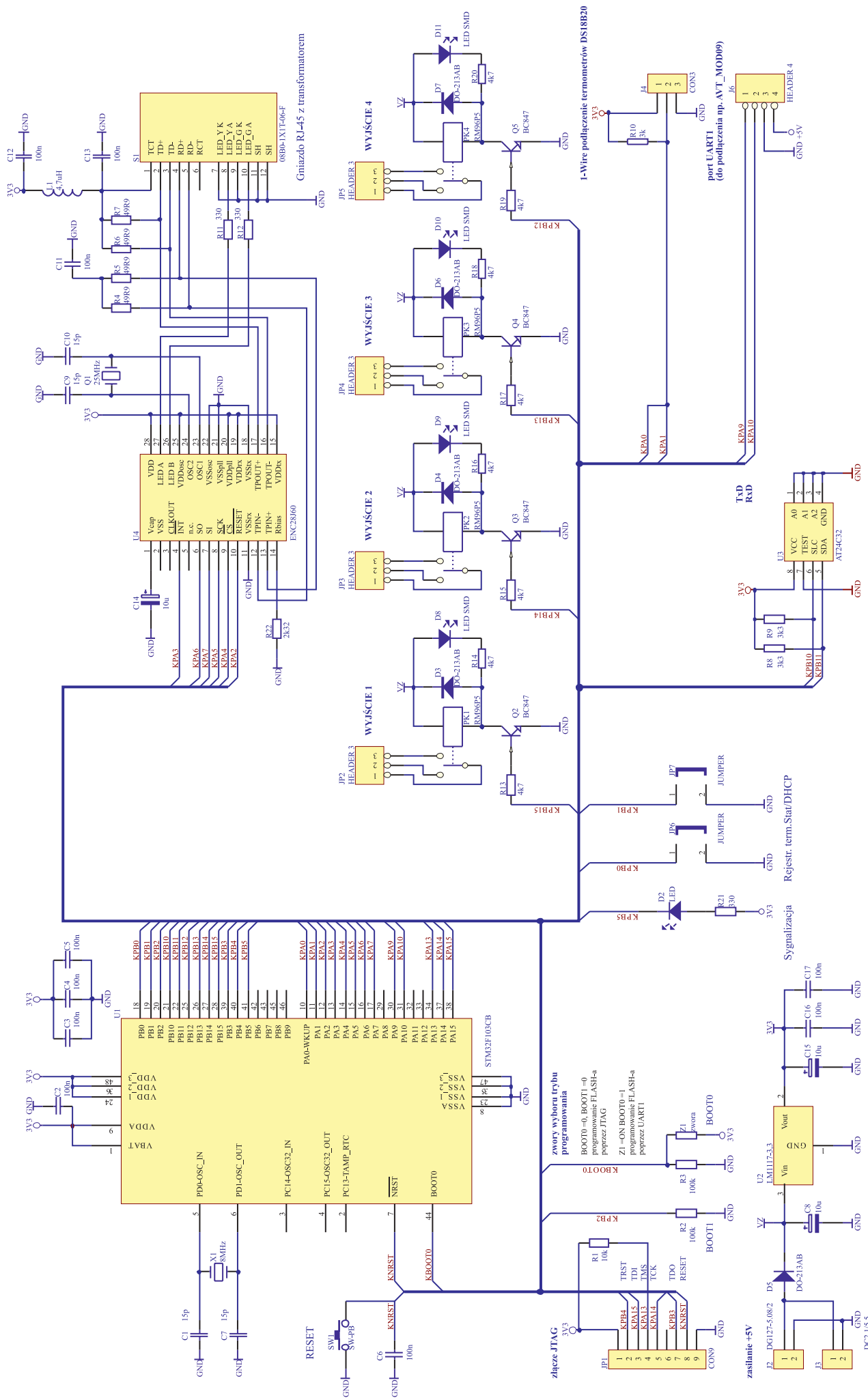
- wzory płytek PCB

Projekty pokrewne na FTP:

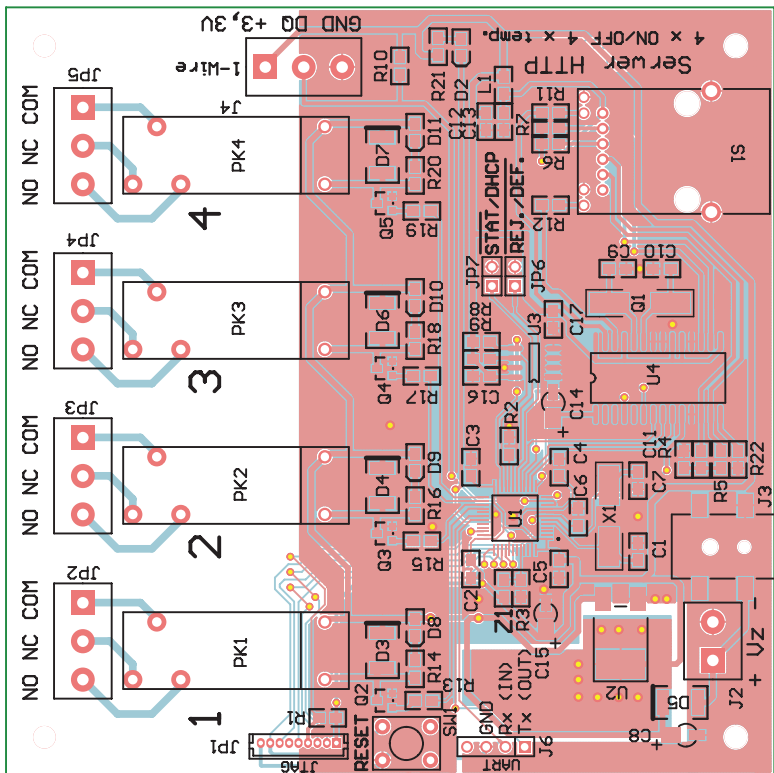
(wymienione artykuły są w całości dostępne na FTP)

AVT-5375 Serwer WWW (EP 12/2012)
AVT-5366 Sterownik uniwersalny zgodny z Arduino (EP 10/2012)
AVT-5340 Konwerter Ethernet/UART (EP 4/2012)
AVT-1668 AVTduino Ethernet – moduł Ethernet dla Arduino (EP 3/2012)
AVT-5250 Karta przekaźników z interfejsem Ethernet (EP 8/2010)
AVT-5200 Uniwersalny sterownik ethernetowy (EP 9/2009)

* Uwaga: Zestawy AVT mogą występować w następujących wersjach:
AVT xxxx UK to zaprogramowany układ, tylko i wyłącznie. Bez elementów dodatkowych.
AVT xxxx A płytka drukowana PCB (lub płytki drukowane, jeśli w opisie wyraźnie zaznaczono), bez elementów dodatkowych.
AVT xxxx A+ płytka drukowana i zaprogramowany układ (czyli połączenie wersji A i wersji UK) bez elementów dodatkowych.
AVT xxxx B płytka drukowana (lub płytki) oraz komplet elementów wymiennych w złączniku pdf
AVT xxxx C to nic innego jak zmontowany zestaw B, czyli elementy wmontowane w PCB. Należy mieć na uwadze, że o ile nie zaznaczono wyraźnie w opisie, zestaw ten nie ma obudowy ani elementów dodatkowych, które nie zostały wymienione w złączniku pdf
AVT xxxx CD oprogramowanie (nieczęsto spotykana wersja, lecz jeśli występuje, to niezbędne oprogramowanie można pobrać, klikając w link umieszczony w opisie kitu)
Nie każdy zestaw AVT występuje we wszystkich wersjach! Każda wersja ma załączony ten sam plik pdf! Podczas składania zamówienia upewnij się, którą wersję zamawiasz! (UK, A+, B lub C). <http://sklep.avt.pl>



Rysunek 1. Schemat ideowy serwera



Rysunek 2. Schemat montażowy serwera

dzono sygnały RxD i TxD interfejsu UART1 mikrokontrolera. Gniazdo umożliwia bezpośrednie dołączenie modułu AVT_MOD09 pracującego w charakterze interfejsu pomiędzy gniazdem J6 a portem USB komputera. Na dodatkowym gnieździe JP1 wyprowadzono sygnały magistrali JTAG.

Napięcie zasilające +5 V jest doprowadzone do gniazda J2 zabezpieczonego diodą D5 przed odwrotną polaryzacją zasilania. Napięcie zasilania oznaczone za diodą etykietą VZ służy między innymi do zasilania przełączników. Za stabilizatorem U2 napięcie 3V3 jest podawane na pozostałe układy serwera.

Stos TCP/IP

Do działania mini serwera oprócz części sprzętowej niezbędne jest oprogramowanie obsługujące funkcje sieciowe, czyli tzw. stos TCP/IP. Wykorzystano przykłady stosu zamieszczone na stronie <http://goo.gl/SehJYP> przeznaczone dla 8-bitowych mikrokontrolerów AVR. Z analizy kodu wynika, że przykłady oparto na otwarto źródłowym stosie uIP. Na potrzeby projektu stos został dostosowany do 32-bitowego mikrokontrolera STM32 i układu interfejsu ENC28J60.

Montaż płytki mini serwera

Schemat montażowy serwera pokazano na rysunku 2. Montaż radzę rozpocząć od układów związanych ze stabilizatorem U2. Jeżeli po włączeniu zasilania na wyjściu stabilizatora pojawi się napięcie 3,3 V ± 5%, to można przystąpić do montażu pozostałych elementów mając pewność, że przynajmniej w ob-

wodzie zasilania nie ma zwarc. Najwygodniej najpierw przylutować mikrokontroler a dopiero potem otaczające go części w tym utrudniający montaż rezonator X1. Jako gniazdo J6 przewidziano grzebię 4 szpilek. Jeżeli nie będzie używany port JTAG można nie montować gniazda J1 i opornika SMD R1. Podczas montażu należy zwrócić uwagę na właściwą polaryzację diod pamiętając, że w obrysie obudowy wyróżnienie wskazuje

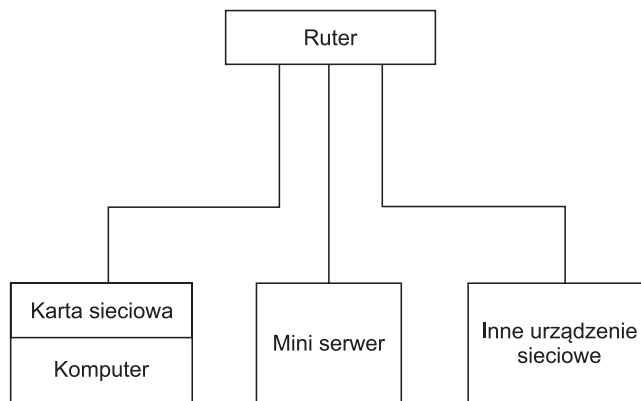
katodę. Do gniazd zwór JP6 i JP7 należy wlotować 4 szpilki dla jumperów.

Programowanie mikrokontrolera

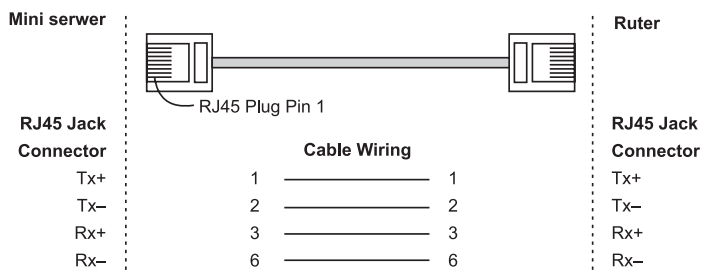
Wykorzystując do programowania mikrokontrolera port UART należy połączyć gniazdo J6 mini serwera z wolnym portem USB komputera. Jako pośredniczący interfejs najwygodniej zastosować moduł AVT_MOD09. Należy połączyć przewodami wyprowadzenia modułu z odpowiadającymi im złączami gniazda J6: Tx z Tx, Rx z Rx itd. Następnie moduł AVT_MOD09 podłącza się za pośrednictwem standardowego kabla do wolnego portu USB komputera. **Przed włączeniem zasilania należy kawałkiem przewodu zerwać na płytce pola lutownicze zwory Z1.**

Do zapisu oprogramowania do pamięci mikrokontrolera można użyć oprogramowania firmy ST pod nazwą *Flash Loader Demonstrator*. Programowanie należy przeprowadzić w kolejnych krokach:

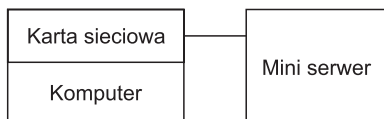
1. Zasiłnić płytkę mini serwera napięciem +5 V.
2. Na komputerze uruchomić program *Flash Loader Demonstrator* ustawiając następujące opcje:
Port Name: z listy rozwijanej wybrać port COM, do którego podłączone jest urządzenie (w Windows informacje o wirtualnym porcie COM dostępnym przez USB można znaleźć w aplikacji Menedżer Urządzeń).
Baud Rate: 115200.
Parity: Odd.
Echo: Disabled.
3. Po naciśnięciu *Next* powinno nastąpić wykrycie mikrokontrolera zamontowa-



Rysunek 3. Serwer wraz z komputerem i przykładowym innym urządzeniem tworzą węzeł sieci lokalnej



Rysunek 4. Połączenia żył i rozłożenie sygnałów w kablu RJ45



Rysunek 5. Serwer bezpośrednio przyłączony do komputera

nego na płytce, a po kolejnych naciśnięciach *Next* powinna zostać wyświetlona tablica opcji programowania.

4. Za pomocą opcji menu *Download To File* należy wskazać położenie pliku HEX z oprogramowaniem do zapisu do pamięci Flash mikrokontrolera.
5. Po zaznaczeniu opcji *Download To Device*, *Optimize*, *Verify after download* i naciśnięciu *Next* pamięć mikrokontrolera zostanie skasowana, zaprogramowana i zweryfikowana.
6. Jeżeli wszystko przebiegnie prawidłowo, należy zamknąć program *Flash Loader Demonstrator*, odłączyć kabel USB i usunąć połączenie zwory Z1 na płytce urządzenia.

Sygnalem, że urządzenie funkcjonuje jest dwukrotne mignięcie diody D2 po ponownym zasileniu płytki mini serwera.

Sieciowy adres serwera: IP statyczny lub przydzielany dynamicznie

Każde urządzenie w sieci jest identyfikowane za pomocą adresu – w sieciach Ethernet nosi on nazwę adresu IP. W obrębie jednej sieci lokalnej nie mogą funkcjonować dwa urządzenia o takim samym adresie IP. Opisujący mini serwer może mieć adres IP statyczny lub dynamiczny, przydzielany za pomocą protokołu DHCP. Adres statyczny może być nadawany przez użytkownika i po zapamiętaniu w pamięci EEPROM urządzenia pozostaje niezmienny nawet po wyłączeniu i ponownym załączeniu zasilania. Adres przydzielany dynamicznie jest aktualny co pewien czas i przy kolejnych włączeniach urządzenia może się zmieniać. Za przydział adresu odpowiada ruter zarządzający fragmentem podsieci, do której jest przyłączony mini serwer.

Stan zwory JP7 decyduje o tym czy urządzenie będzie obsługiwało się adresem IP statycznym czy dynamicznym. Jeżeli w momencie włączenia zasilania zwora jest zwarta aktywny jest tryb adresu sta-

tycznego. Rozwarcie zwory uruchomi tryb pracy, w którym urządzenie wykorzystując protokół DHCP będzie pobierało z rutera swój adres.

Ustawienia domyślne „fabryczne”

Po zmontowaniu mini serwera a przed podłączeniem go do sieci należy przeprowadzić operację zmiany ustawień na domyślne „fabryczne”. Jest to niezbędne na etapie uruchamiania serwera, później ustawienia – a szczególnie hasło – powinny być zmienione na własne. Wartości „fabryczne” są następujące:

- hasło: 123456,
- adres IP: 192.168.1.25,
- adres numer MAC: 54:55:58:10:0:25.

Zmiana ustawień na domyślne nastąpi, jeżeli w momencie włączania zasilania zwora JP6 będzie zwarta. Jeżeli przez kolejne 3...5 sekund po włączeniu zasilania zwora nie zostanie usunięta, serwer zmienia ustawienia na domyślne. Operację sygnalizuje migotanie diody LED (D2), która po 5 sekundach zacznie świecić światłem ciągłym. Po usunięciu zwory mini serwer zaczyna pracować z ustawieniami „fabrycznymi”. Wymuszenie ustawień domyślnych jest jedynym sposobem odzyskania dostępu do serwera w przypadku zapomnienia hasła.

Uruchamianie: podłączenie mini serwera do sieci

Najprostszym sposobem włączenia serwera do sieci jest podłączenie go do wolnego portu rutera. Dotyczy to zarówno rozległych sieci z wieloma urządzeniami, jak i małej, domowej sieci z jednym czy dwoma komputerami podłączonymi do zarządzającego nią rutera. Na **rysunku 3** przedstawiono sytuację, w której serwer wraz z komputerem i przykładowym innym urządzeniem tworzą węzeł sieci lokalnej. Mini serwer jest dołączony do portu rutera za pomocą standardowego kabla wielożyłowego, prostego, zakończonego wtykami RJ45. Na **rysunku 4** pokazano połączenia żył i rozłożenie sygnałów w takim kablu.

Jeżeli serwer ustawiony jest do pracy ze statycznym IP połączenie z nim uzyskuje się po wpisaniu w pasku adresu przeglądarki jego statycznego adresu IP. Bezpośrednio po wymuszeniu ustawień fabrycznych należy wpisać 192.168.1.25.

Jeżeli w podsieci ethernetowej będą pracowały dwa lub więcej serwerów to na etapie uruchomienia po zmianie ustawień na domyślne użytkownik musi po kolei przypisać każdemu z serwerów unikatowy adres IP. Robi się to w opcjach serwisowych także z poziomu przeglądarki. Tak więc na samym początku uruchamiania serwera trzeba najpierw wymusić jego ustawienia domyślne żeby dotrzeć do ustawień serwisowych!

Jeżeli serwer ustawiony jest do pracy z dynamicznie przydzielanym adresem IP, to aby połączyć się z mini serwerem, trzeba poznać jego adres. Należy skorzystać z przeznaczonego do tego oprogramowania sieciowego np. oprogramowania narzędziowego rutera. Potrzebnej informacji zależy od użytego oprogramowania powinniśmy szukać w opcjach lub podstronach nazwanych „DHCP Serwer”, „DHCP klient list” lub podobnie. Na wyświetlanej liście podłączonych urządzeń DHCP należy zidentyfikować mini serwer jako nowe urządzenie lub poprzez jego numer MAC. Żeby połączyć się z mini serwerem, należy wpisać adres IP w przeglądarce internetowej, podobnie jak w przypadku statycznego IP. Jeżeli w podsieci będą pracowały np. dwa mini serwery, ruter sam zadba, żeby przydzielić im różna adresy IP. Ponieważ protokół DHCP w czasie negocjacji wykorzystuje adres MAC, dwa mini serwery nie mogą się obsługiwać takim samym adresem MAC. Na etapie uruchomienia użytkownik powinien zmienić numer MAC serwera na unikatowy. Najprościej wykonać w następujący sposób:

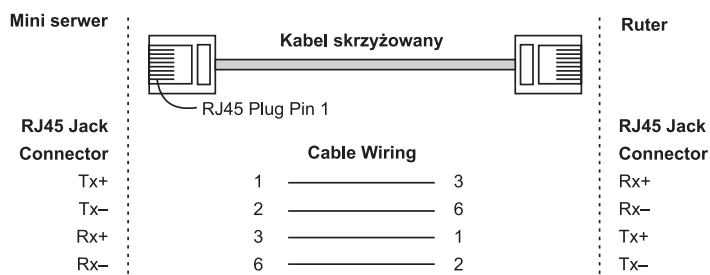
1. Uruchamiany serwer ustawić do pracy w trybie statycznego IP.
2. W opcjach serwisowych ręcznie zmienić numer MAC na dowolny inny niż te, którymi obsługują się pracujące w tej części podsieci urządzenia.
3. Po zatwierdzeniu zmian należy wyłączyć serwer i rozłączyć zworę JP7. Po kolejnym włączeniu będzie pracował w trybie dynamicznie przydzielanego IP z unikatowym adresem MAC.

REKLAMA

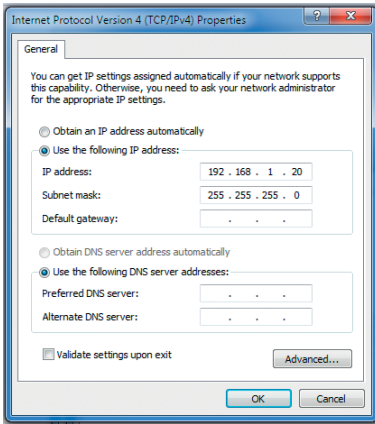
Projekty na...
STM32

www.stm32.eu

ST life.augmented
KAMAMI



Rysunek 6. Kabel z przeplotem służący do połączenia bezpośredniego



Rysunek 7. Konfigurowanie adresu IP komputera PC

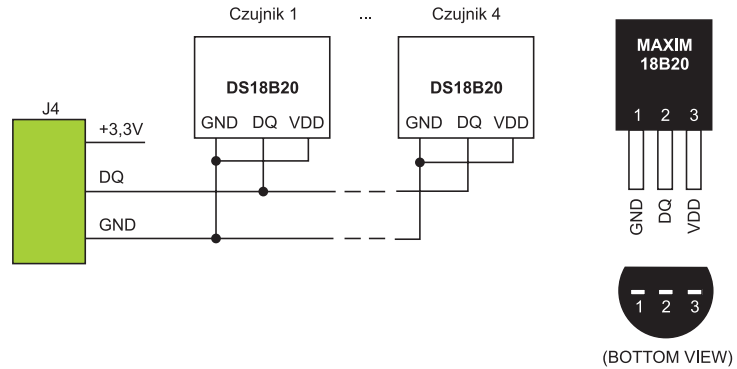
Podłączenie mini serwera bezpośrednio do komputera z kartą sieciową

Mini serwer może być także sterowany bezpośrednio przez komputer bez przyłączania do sieci Ethernet. Taką sytuację pokazano na **rysunku 5**. Serwer należy połączyć z gniazdem karty sieciowej komputera kablem RJ45 z przeplotem, jak na **rysunku 6**. Oprócz pokazanych na rysunku, pozostałe przewody kabla przy takim połączeniu nie odgrywają ważnej roli. W tej konfiguracji ograniczeniem jest możliwość pracy serwera tylko ze stałym adresem IP, aby uzyskać połączenie z mini serwerem numer IP serwera należy wpisać w pasku adresowym przeglądarki. Jeżeli nie można uzyskać połączenia, może to oznaczać, że w aktualnych ustawieniach karta sieciowa nie obsługuje puli adresów IP, w której znajduje się adres mini serwera. Zakładając, że pracuje on z domyślnym adresem IP 192.168.1.25 należy wykonać następującą czynności (opis odnosi się do systemu Windows 7):

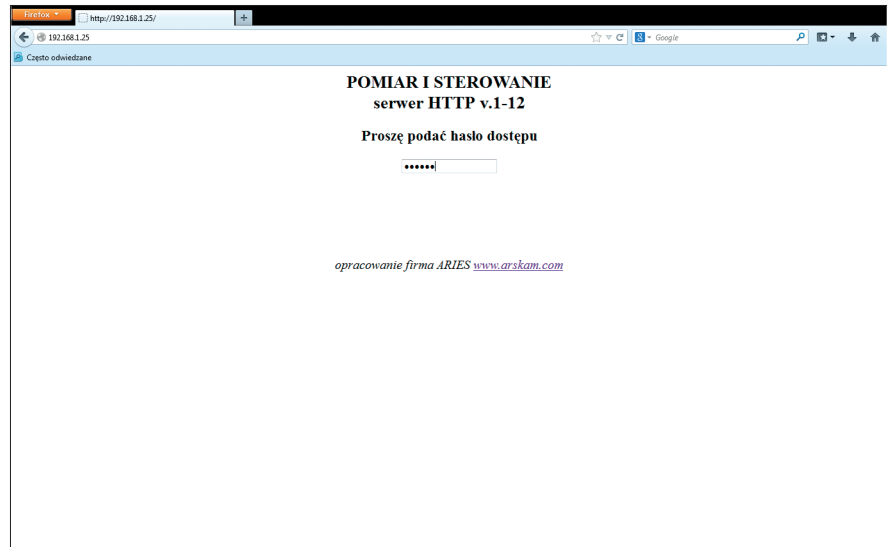
1. Korzystając z *Panelu kontrolnego* należy wejść do ustawień sieciowych: *Control Panel->Network and Internet->Network and Sharing Center*.
2. Wybrać opcję: *Connections->Local Area Connection*.
3. Kliknąć *Properties*, podświetlić pozycję *Internet Protocol Version 4 (TCP/IPv4)*, kliknąć *Properties*.
4. Wybrać opcję *Use the following IP address*: i wpisać wartości takie jak na **rysunku 7**.
5. Przyciskiem *OK* zaakceptować wprowadzone zmiany i zamknąć *Panel kontrolny*.

Od tej chwili dostęp do mini serwera powinien być możliwy, czasem trzeba wyłączyć i ponownie włączyć komputer tak aby nowe ustawienia stały się aktywne.

Jeżeli po zakończonej pracy chcemy wrócić do poprzednich ustawień należy wykonać analogiczne czynności jak powyżej tylko w punkcie 4 należy zaznaczyć



Rysunek 8. Sposób dołączenia czujników do magistrali 1-Wire



Rysunek 9. Zrzut ekranu z wyświetloną stroną logowania

Obtain an IP address automatically. Należy o tym pamiętać, ponieważ pozostawienie nowych ustawień może uniemożliwić pracę komputera w dotychczasowej sieci Ethernet i połączenie z Internetem.

Podłączanie do mini serwera HTTP czujników temperatury

Operację podłączania czujników do serwera i ich rejestrację w pamięci urządzenia można przeprowadzić w dowolnym momencie. Gdy serwer jest już zasilony, zwarcie zwory JP6 rozpoczyna rejestrowanie czujników. Najpierw w pamięci usuwane są dane dotychczas używanych sensorów, następnie serwer oczekuje na dołączenie po kolei nowych czujników DS18B20. O wejściu w tryb rejestracji informuje migotanie diody D2 z częstotliwością ok. 1 Hz.

Czujniki dołącza się do dwóch przewodów magistrali 1-Wire, DQ i GND, doprowadzonych do styków złącza J4. Na **rysunku 8** pokazano obudowę czujnika wraz z położeniem poszczególnych wyprowadzeń oraz sposób połączenia czujników, magistrali i złącza. Gdy mini serwer wykryje dołączenie do magistrali 1-Wire nowego czujnika, dioda D2 sygnalizuje ten fakt wydłużając impuls świecenia. Czujnikowi nadawany jest numer z przedziału 1...4 w kolejności dołączenia go do magistrali. Proces

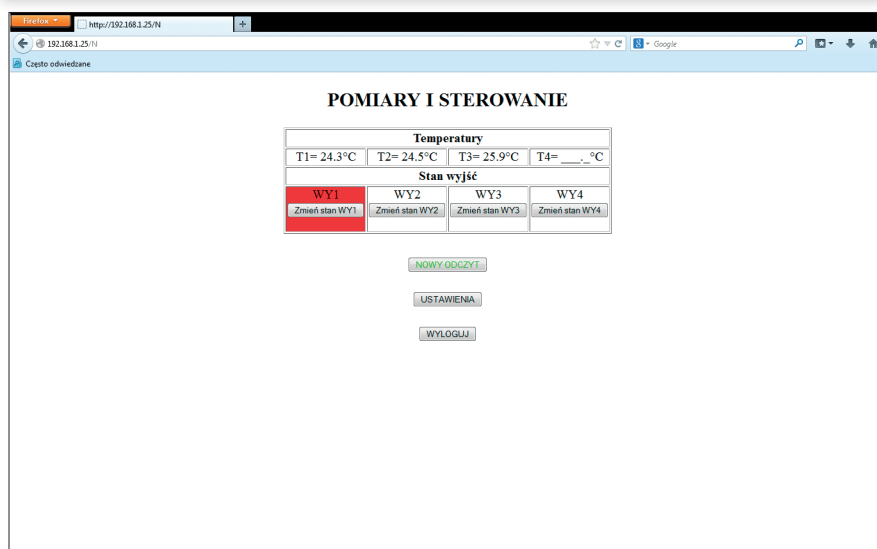
rejestracji można przerwać w dowolnym momencie przez usunięcie zwory JP6. Serwer może pracować bez zarejestrowanych czujników (żadne pomiary temperatury nie będą wykonywane) lub z użyciem mniejszej liczby czujników niż 4.

Korzystanie z serwera: logowanie i sterowanie

Po wpisaniu adresu IP na pasku adresowym przeglądarki, mini serwer zgłasza się wyświetlając podstronę logowania z żądaniem hasła dostępu. Na **rysunku 9** pokazano zrzut ekranu z wyświetloną podstroną. Po wpisaniu hasła zakończonego naciśnięciem Enter, jeżeli jest ono właściwe, zostanie wyświetlona podstrona pomiarów i sterowania. Na **rysunku 10** zamieszczono zrzut ekranu tej podstrony. W tabeli na stronie pomiarów wyświetlane są temperatury zmierzone przez dołączone do serwera czujniki. Jeżeli czujnik nie jest zarejestrowany w systemie lub odczyt zarejestrowanego czujnika nie jest możliwy zamiast temperatury wyświetlane są znaki podkreślenia. W drugim wierszu tabeli umieszczone są 4 przyciski wpływające na stan załączenia przełącznika o numerze odpowiadającym przyciskowi. Kolejne naciśnięcia przycisku ustawiają przełącznik w stanie przeciwnym. Jeżeli jest on załą-

| Funkcje zworek na płycie mini serwera | | |
|---------------------------------------|---------|---|
| Oznaczenie | Stan | Funkcja |
| Z1 | Zwarta | Wejście w tryb programowania mikrokontrolera poprzez port UART |
| | Otwarta | Normalna praca mini serwera |
| JP7 | Zwarta | Serwer pracuje ze statycznym adresem IP |
| | Otwarta | Serwer pracuje z dynamicznie przydzielanym adresem IP |
| JP6 | Zwarta | Po upływie 3 sekund następuje zmiana ustawień serwera na domyślne |
| | Otwarta | Powrót do normalnej pracy z ustawieniami domyślnymi |

Uwaga: nastawy są odczytywane w momencie restartu mini serwera.



Rysunek 10. Zrzut ekranu z wyświetloną podstroną z wynikami pomiarów

czony kolor tła przycisku będzie czerwony. Pod tabelą znajdują się trzy przyciski funkcyjne:

- „NOWY ODCZYT” służący do uaktualnienia odczytów temperatury.
- „USTAWIENIA” wywołujący przejście do podstrony wyboru ustawień serwisowych mini serwera.
- „WYLOGUJ” do zablokowania dostępu do serwera i przejście do podstrony logowania.

Funkcje serwisowe

Po naciśnięciu na stronie pomiarów przycisku *USTAWIENIA* zostaje wyświetlona strona z listą linków do podstron zmieniających kolejne ustawienia serwera.

Hasło. Link do strony serwisowej pozwalającej zmienić dotychczasowe hasło dostępu do serwera. Zmieniając hasło najpierw w pierwszym okienku trzeba wpisać stare hasło a w kolejnych okienkach dwa razy podać nowe hasło. W hasle dopuszczalne są cyfry i litery (bez polskich znaków). Akceptowane są hasła o długości od 3 do 30 znaków. Jeżeli hasło zostanie zaakceptowane nastąpi automatyczny powrót do podstrony z listą dostępnych operacji serwisowych. W przypadku błędu zostanie wyświetlony stosowny komunikat. Nowe hasło obowiązuje od chwili akceptacji.

Numer MAC. Link do strony serwisowej pozwalającej zmienić dotychczasowy numer MAC na nowy. W kolejnych okien-

kach wyświetlanych jest 6 cyfr w formacie heksadecymalnym, które użytkownik może zmienić. Jeżeli numer zostanie zaakceptowany nastąpi automatyczny powrót do podstrony z listą dostępnych operacji serwisowych. W przypadku błędu zostanie wyświetlony stosowny komunikat. Nowy numer zacznie obowiązywać po najbliższym restarcie serwera.

Adres IP. Link do strony serwisowej pozwalającej zmienić dotychczasowy statyczny adres IP na nowy. W kolejnych czterech okienkach wyświetlane są cyfry dziesiętne dotychczasowego adresu, które użytkownik może zmienić. Nowy statyczny adres IP zacznie obowiązywać po najbliższym restarcie serwera.

Informacja o zarejestrowanych czujnikach

Link do strony serwisowej, na której wyświetlane są numery fabryczne aktualnie zarejestrowanych czujników. Zarejestrowane czujniki powiązane są z numerami kolejnymi, pod którymi w tabeli pomiarów wyświetlane są ich odczyty temperatury.

Uwagi końcowe

W tej wersji oprogramowania (1-12) występują problemy z cofaniem do poprzednio wyświetlanej podstrony w przypadku korzystania z narzędzi przeglądarki. Nawigacja pomiędzy podstronami działa prawidłowo, gdy używa się przycisku „POWRÓT” umieszczonego na podstronach.

Wykaz elementów

Rezystory: (SMD 0805)

- R1: 10 kΩ
- R2, R3: 100 kΩ
- R4...R7: 49,9 Ω
- R8, R9: 3,3 kΩ
- R10: 3 kΩ
- R11, R12, R21: 330 Ω
- R13...R20: 4,7 kΩ
- R22: 2,32 kΩ

Kondensatory: (SMD 0805)

- C1, C7, C9, C10: 15 pF
- C2...C6, C11...C13, C16, C17: 100 nF
- C8, C14, C15: 10 μF (CEL SMD140)

Półprzewodniki:

- D2, D8...D11: LED (SMD 0805)
- D3...D7: DO-213AB
- Q2...Q5: BC847 (SOT-23)
- U1: STM32F101 (LQFP48)
- U2: LM1117-3,3 (TO-252)
- U3: AT24C32 (SO8)
- U4: ENC28J60 (SOL-28)

Inne:

- J2: DG127-5.08/2 (terminator, złącze „pod śrubę”)
- J3: DC2,1/5,5 (gniazdo zasilania)
- J4, JP2...JP5: DG127-5.0/3 (terminator, złącze „pod śrubę”)
- J6: złącze SIP-4
- JP1: złącze JTAG
- JP6, JP7: goldpin×2+zworka
- L1: 4,7 μH (dławik SMD 0805)
- PK1...PK4: przekaźnik RM96P12
- Q1: kwarc 25 MHz (SMD)
- S1: 08B0-1X1T-06-F (gniazdo RJ45 z transformatorem)
- SW1: przycisk push-button
- X1: kwarc 8 MHz (SMD)
- Z1: zwora

Przy magistrali 1-Wire o długości znacznie przekraczającej 50 m do prawidłowego działania czujników temperatury może okazać się konieczne zasilanie ich końcówek Vdd napięciem +3,3 V. W tym celu należy odłączyć końcówki czujników od masy i podać na nie zasilanie z dodatkowego zasilacza połączonego z masą magistrali 1-Wire.

Ryszard Szymaniak, EP

REKLAMA

Projekty na...Texas

www.stm32.eu

life.augmented

KAMAMI